R-GAGE® T30R Sensor

Bedienungsanleitung

Übersetzung der Orginalanweisungen 217048_DE Rev. A 2021-3-22 © Banner Engineering Corp. Alle Rechte vorbehalten



Inhaltsverzeichnis

1.1 Modelle 3 1.2 Übersicht 3 1.3 Eunktionen und Anzeigen 4 2 Installationsanleitung 5 2.1 Stansonsenleitung 5 2.1 Stansonsenleitung 5 2.4 Anachluss an den Sensor 6 2.4 Anachluss an den Sensor 6 2.4 Anachluss an den Sensor 6 3.5 Installation der Software 8 3.6 Teste Schritte 8 3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.1 Ansgistenstelet 9 4.2 Live-Sensor Settings (Sensorienstellungen)" 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensorienstellungen) 4.4 1 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 4.4 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 4.3 Live-Sensordatensteuerungen 15 5.4 Nordiguration vin den Sensors 15 5.1 Radarkönfiguration von Banner 15 5.2 Lo-Live-Schnittstelle 15 5.2 Lo-Live-Schnittstelle 15 5.2 Lo-Live-Schnittstelle 15 5.2 Lo-L	1 Produktbeschreibung	3
1 2 Dersicht 3 1 3 Funktionen und Anzeigen 4 2 Installationsanleitung 5 2 Installationsanleitung 5 2 Installationsanleitung 5 2 Anschuss and en Sensor 5 2 Anschuss and en Sensor 6 2 Anschuss and en Sensor 6 2 Anschuss and en Sensor 6 3 Friste Schnitte 8 3.1 Anschuss and en Sensor 8 3.2 Ubersicht über die Schware 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Uber-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichsbereich 9 4.4 Registerkarte Analog 10 4.4 Registerkarte Diacrete 1 (Schaltausgang 1) 44 4.4 Registerkarte Diacrete 1 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordaten Sueurungen 13 4.5 Live-Sensordaten Sueurungen 13 4.5 Live-Sensordaten Sueurungen 13 5 Konfiguration wit dem Zukster 15 5 Live-Live-Schaltausgang 2) 13 4.4 Registerkarte Diacrete 1 (Schaltausgang 2) 13	1.1 Modelle	3
1.3 Funktioner und Anzeigen 4 2.1 Isstallations sahleitung 5 2.1 Sensorausrichtung 5 2.2 Montage des Geräts mithlife des Gewinderohrs 5 2.3 Anschuss an den Sensor 6 2.4 Anschlusse 6 2.5 Installation der Software 6 3 Erste Schritte 8 3.1 Anschluss an den Gensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 3.1 Anschluss an den Gensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4. Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 9 4.4 1 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 41 4.4 1 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Stonfiguration eines Sensors 15 5 Alter Programmierung 15 5.1 Neckschriftelle 15 5.2 Io-Livic Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration von Banner 15 5.1 Kutenter Programmierung 15	1.2 Übersicht	3
2 Installationsanleitung 5 2 1 Sensorauvichtung 5 2 4 Montage des Gerats mithilfe des Gewinderohrs 5 2 4 Anschlusse an den Sensor 6 2 5 Installation der Software 6 3 Firste Schritte 8 3 1 Anschluss an den Sensor 8 3 2 Ubersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4 1 Navigationsleiste 9 4 2 Live-Sensordaten und Legende 9 4 2 Live-Sensordaten und Legende 9 4 2 Live-Sensordaten und Legende 9 4 3 Übersichtsbereich 9 4 4 1 Registerkarte Analog 10 4 4 1 Registerkarte Analog 11 4 4 3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 4 4 4 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 4 5 Live-Sensordaten Ung 19 5 1 Radarkonfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 15 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 1 Radarkonfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 15 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 1 Radarkonfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 2 5 2 IO-Link-Schnittsele 2 5 2 IO-Link-Schnittsele 2 5 2 IO-Link-Schnittsele 2 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 2 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 5 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 5 5 3 Konfiguration von Banner 5 5 2 IO-Link-Schnittsele 5 5 3 Konfiguration von Measurement Hold (Messwet halten) 5 5 4 Externe Programmierung 7 5 4 Externe Programmierung 7 5 4 Externe Sensors 3 6 1 Systemvoraussetzungen für den PC 5 2 IV-Link-Schnittsele 7 5 1 Mutalgewinkel 7 8 1 Montagewinkel 7 8 1 Montagewinkel 7 8 2 Nontegritteren der Software 7 8 2 Kuntentificteren der Software 7 8 2 Mutandinester der Banner Engineering Corp. Unbebrechtsvermerk zur Software 7 9 3 Banner Engineering Corp. Unbebrechtsvermerk zur Software 7 9 4 Beschritter der Banner Engineering, Corp. 1 9 4 Beschritter der Banner Engineering, Corp. 7 9 4 Beschritter der Banner Engineering, Corp. 1 9 4 Beschritter der Banner Engineering, Cor	1.3 Funktionen und Anzeigen	4
2.1 Sensorausrichtung 5 2.2 Montage des Geräts mithlife des Gewinderohrs 5 2.3 Anschluss an den Sensor 6 2.4 Anaschlusse 6 2.5 Installation der Software 6 3 Erste Schritte 8 3.1 Anschlusse and en Sensor 8 3.2 Ubersicht über die Software 8 4. Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Detrsichtsbereich 9 4.4 Fenstehereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4 Fenstehereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen) 10 4.4 Fenstehereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen) 11 4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 4.5 Live-Sensordatensteurungen 13 5 Konfiguration on Baner 15 5 Live Schröftguration mit dem Drucktaster 15 5 Live Asterne Programmierengang 16 5 Live Asterne Programmierengang 16 5 Live Asterne Programmiereng 20 5 St	2 Installationsanleitung	5
2 2 Montage des Geräfs mithlife des Gewinderohrs 5 2 3 Anschlusse an den Sensor 6 2 4 Anschlusse 6 2 5 Installation der Software 6 3 Firste Schritte 6 3 1 Anschluss an den Sensor 6 3 2 Ubersicht über die Software 8 3 2 Ubersicht über die Software 8 3 2 Ubersicht über die Software 9 4 1 Naviguitonsleiste 9 4 1 Registerkarte Discrets 2 (Schaltausgang 1) 10 4 4 1 Registerkarte Discrets 2 (Schaltausgang 2) 13 5 Line-Sensordatensteururugen 15 <t< td=""><td>2.1 Sensorausrichtung</td><td>5</td></t<>	2.1 Sensorausrichtung	5
2.3 Anschluss an den Sensor 6 2.4 Anschlusse 6 3 Erste Schritte 8 3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 9 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4 1. Registerkarte Analog 11 4.4 1. Registerkarte Analog 11 4.4 1. Registerkarte Chorcret 2 (Schaltausgang 1) 12 4.4 2. Keysterkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 15 5 Konfiguration von Banner 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 Lol-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration von Banner 16 5.4 Letterne Programmierungang 16 5.4 Letterne Programmierungang 16 5.4 Letterne Programmierungang 16 5.4 Letterne Programmierungang 16 5.4 Stuttere Programmierungang </td <td>2.2 Montage des Geräts mithilfe des Gewinderohrs</td> <td>5</td>	2.2 Montage des Geräts mithilfe des Gewinderohrs	5
2 4 Anschlusse 6 2 5. Installation der Software 8 3 1 Anschluss an den Sensor 8 3 2 Ubersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4 1.1 Navigationsleiste 9 4 1.1 Navigationsleiste 9 4 2.1 Ver-Sensordaten und Legende 9 4 3.0 Dersichtsbereich 10 4 4.1 Registerkarte General (Aligemein) 10 4 4.1 Registerkarte General (Aligemein) 10 4 4.2 Registerkarte Isorete 1 (Schaltausgang 1) 12 4 4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 13 4 4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 13 5 Line-Sensordatensteurungen 15 5 Konfiguration eines Sensors 15 5 Line-Sensordatensteurungen 16 5 Line-Sensordatensteurungen 16 5 Line-Sensordatensteurungen 16	2.3 Anschuss an den Sensor	6
2.5 Installation der Software 6 3 Erste Schritte 8 3 Lanschluss an den Sensor 8 3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.1 Registerkarte General (Aligemein) 10 4.4.2 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordaten steuerungen 13 5 Nonfiguration on Banner 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration wit dem Drucktaster 16 5.4.1 Externe Programmierung 16 5.4.2 Extip über externe Leitung 17 5.4 Externe Programmierung 16 5.5 1 Radarkonfiguration wit dem Drucktaster 26 5.4 Externe Programmierung 17 5.4 Externe Programmierung 16	2.4 Anschlüsse	6
3 Erste Schritte 8 3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Naviguisonsleiste 9 4.2 Übersichtübstereich 9 4.3 Übersichtsbereich 9 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)* 10 4.4.1 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.1 Registerkarte Analog 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensores 13 5 Konfiguration eines Sensors 13 5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Live-Sensordatensteuerungen 15 5 Live-Stantifistelle 15 5 Live-Stantifistelle 16 5 4 Liverse Programmierung 16 5 4 Liverse Programmierung 16 5 4 Liverkseinstellungen 20 5 J. Radarktänonen 20 5 J. Stonfiguration mit dem Drucktaster 16 5 4 Liverkseinstellungen 21 5 4 Liverkseinstellungen	2.5 Installation der Software	6
3.1 Anschluss an den Sensor 8 3.2 Übersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen) 10 4.4.1 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.2 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.3 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatentsteurungen 15 5 In Redarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externe Programmierung 17 5.4.1 Externe Programmierung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 I. Stadkonfiguration won Banner 18 5.4 Externe Programmierung 16 5.4.1 Externe Programmierung 17 5.4 Zutreknene Leitung 18 5.5 Urücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 22	3 Erste Schritte	8
3.2 Übersicht über die Software 8 4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4 1 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.1 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.2 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration wind Explored 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 15 5 J Radarkonfiguration von Banner 15 5 J Rodinguration mit dem Drucktaster 15 5 J Rodinguration mit dem Drucktaster 16 5 4 Z betup über externe Leitung 16 5 4 Z betup über externe Leitung 17 5 4.2 Setup über externe Leitung 20 5 5 Zurückszet des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5 6 J Rodifikationen 21 5 6 Spezifikationen 22 6 1 Systerworaussetzungen für de PC 24 <	3.1 Anschluss an den Sensor	
4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich 9 4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.1 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.2 Registerkarte General (Allgemein) 10 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatentseureungen 13 5 Konfiguration von Banner 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration nit dem Drucktaster 16 5.4 Externe Programmiering 16 5.4.1 Externe Programmiering 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 ZurOckstezten des Sensors auf die Werkseinstellungen 22 6 Spezifikationen 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systernvoraussetzungen (Ir den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 7 Aktualisieren der Software 25 8 Zubehör 27 <	3.2 Übersicht über die Software	8
4.1 Navigationsleiste 9 4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Uberschristbereich 9 4.3 Uberschristbereich 10 4.4 Fensterbereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.1 Registerkarte Analog 10 4.4.2 Registerkarte Cherral (Alleumenin) 10 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 11 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 5 Konfiguration eines Sensors 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5 1 Radarkonfiguration von Banner 15 5 2 10-Link-Schnittstelle 15 5 3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5 4 Externe Programmierung 16 5 4.1 Externe Programmierung 17 5 5.2 LiOksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5 6.1 Werkseinstellungen 21 5 6.1 Werkseinstellungen 22 6 1 Systermvoraussetzungen für den PC 24 6 2 Strahlmuster 25 6 3 Abmessungen 25 7 Attualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8 1 Montagewin	4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich	9
4.2 Live-Sensordaten und Legende 9 4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fenstehereich, Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.1 Registerkate General (Allgemein) 10 4.4.1 Registerkate Analog 11 4.4.3 Registerkate Analog 11 4.4.3 Registerkate Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkate Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration nit dem Drucktaster 16 5.4 Externe Programmierung 16 5.4.1 Externe Programmierung 17 5.4.2 Schuücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 6 Spezifikationen 22 6 Spezifikationen 22 6 Spezifikationen 25 6 Spezifikationen 25 6 Spezifikationen 25 7 Aktualisieren der Software 25 8 Zubehör <td< td=""><td>4.1 Navigationsleiste</td><td>9</td></td<>	4.1 Navigationsleiste	9
4.3 Übersichtsbereich 10 4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.2 Registerkarte General (Allgemein) 11 4.4.3 Registerkarte Olscrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 2) 13 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstele 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.1 Externe Programmierung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systerworaussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.1 Nortagewinkel 27 <t< td=""><td>4.2 Live-Sensordaten und Legende</td><td>9</td></t<>	4.2 Live-Sensordaten und Legende	9
4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)" 10 4.4.1 Registerkarte Quereal (Allgemein) 10 4.4.1 Registerkarte Analog 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externe Programmiereingang 16 5.5.1 Radarkonfiguration won Banner 20 5.4 Externe Programmiereingang 16 5.4 Externe Programmiereingang 17 5.4.1 Externe Programmiereingang 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Eispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 25 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26	4.3 Übersichtsbereich	
4.4.1 Registerkarte General (Aligemein) 10 4.4.2 Registerkarte Analog 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Extemer Programmierung 16 5.4 Externer Programmierung 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Kontiguration stool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt <td>4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)"</td> <td></td>	4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)"	
4.4.2 Roğisterkarte Analog 11 4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration word Banner 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.2 Setup über externe Leikung 18 5.5 Zuröcksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.1 Konfiguration stool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheb	4.4.1 Registerkarte General (Allgemein)	10
4.4.3 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 1) 12 4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereing 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.1 Montagewinkel 27 8.1 Montagewinkel 27 9 Kundendinest und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 B	4.4.2 Registerkarte Analog	11
4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2) 13 4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.1 Externe Programmierung 16 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Bergieif für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfiguration stol 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urbeberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der	4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1)	
4.5 Live-Sensordatensteuerungen 13 5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereing 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 2.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisierend der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9.4 Reparaturen 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Ba	4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2)	
5 Konfiguration eines Sensors 15 5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.1 Externe Programmiereingang 16 5.4.2 Setup über externe Leitung 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.1 Montagewinkel 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29	4.5 Live-Sensordatensteuerungen	
5.1 Radarkonfiguration von Banner 15 5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.1 Externe Programmiereingang 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5 Konfiguration eines Sensors	15
5.2 IO-Link-Schnittstelle 15 5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externer Programmierung 16 5.4.1 Externe Programmierung 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.1 Reparaturen 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.1 Radarkonfiguration von Banner	15
5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster 16 5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4 Externe Programmiereingang 16 5.4 Externe Programmiereingang 17 5.4.1 Externe Programmiereing 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 28 9 Kundendienst und Wartung 28 9.1 Reparaturen 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.2 IO-Link-Schnittstelle	
5.4 Externer Programmiereingang 16 5.4.1 Externe Programmierung 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster	16
5.4.1 Externe Programmierung 17 5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 Urückseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 222 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.4 Externer Programmiereingang	
5.4.2 Setup über externe Leitung 18 5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5 Li Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.4.1 Externe Programmierung	17
5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen 20 5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 28 9 Sontakt 29 9.1 Reparaturen 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.4.2 Setup über externe Leitung	18
5.5.1 Werkseinstellungen 21 5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 28 9 S. Kontakt 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen	20
5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) 22 6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.5.1 Werkseinstellungen	21
6 Spezifikationen 23 6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 26 8.1 Montagewinkel 27 8.1 Montagewinkel 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten)	22
6.1 Systemvoraussetzungen für den PC 24 6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 26 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	6 Spezifikationen	23
6.2 Strahlmuster 25 6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 28 9.1 Reparaturen 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	6.1 Systemvoraussetzungen für den PC	24
6.3 Abmessungen 25 7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 27 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	6.2 Strahlmuster	25
7 Aktualisieren der Software 26 8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 28 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	6.3 Abmessungen	25
8 Zubehör 27 8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	7 Aktualisieren der Software	26
8.1 Montagewinkel 27 8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	8 Zubehör	27
8.2 Anschlussleitungen 27 8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	8.1 Montagewinkel	
8.3 Konfigurationstool 28 9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	8.2 Anschlussleitungen	27
9 Kundendienst und Wartung 29 9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	8.3 Konfigurationstool	
9.1 Reparaturen 29 9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	9 Kundendienst und Wartung	
9.2 Kontakt 29 9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	9.1 Reparaturen	
9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software 29 9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp. 30	9.2 Kontakt	
9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp	9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software	29
	9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp.	

1 Produktbeschreibung

Radarsensoren zur Erfassung und Messung von beweglichen und unbeweglichen Objekten



- FMCW-Radartechnik erfasst bewegliche und unbewegliche Objekte
- Einstellbare Ausblendgrenze ignoriert Objekte jenseits des Einstellungspunkts.
- Einfache Einrichtung und Konfiguration von Reichweite, Empfindlichkeit und Ausgang mit der Radarkonfiguration von Banner
- Sensorfunktionen sind unempfindlich gegen Wind, Nebel, Dampf und Temperaturänderungen, Regen und Schnee
- Kompaktes, robustes Gehäuse mit Schutzart IP67 für raue Einsatzumgebungen



WARNUNG:

- Verwenden Sie dieses Gerät nicht zum Schutz des Personals
- Die Verwendung dieses Geräts zum Schutz des Personals kann zu schweren Verletzungen oder zum Tod führen.
- Dieses Gerät verfügt nicht über die selbstüberwachenden redundanten Schaltungen, die für Personenschutz-Anwendungen erforderlich sind. Ein Geräteausfall oder Defekt kann zu unvorhersehbarem Schaltverhalten des Ausgangs führen.

1.1 Modelle

Modelle ¹	Maximale Reich- weite	Anschluss	Versorgungsspan- nung	Für Telekommuni- kation genehmigt	Ausgang
T30R-1515-KIQ	15 m		10 V DC bis 30 V DC	USA, EU	Analogstrom (4 mA bis 20 mA und 1 NPN/PNP-Schal- tausgang)
T30R-1515-KUQ		Integrierte M12/Euro- Schnellanschlusskup- plung	12 V DC/30 V DC		Analogspannung (0 V bis 10 V oder 0,5 V bis 4,5 V und 1 NPN/PNP-Schal- tausgang)
T30R-1515-KDQ			10 V DC bis 30 V DC		Doppelter Schaltaus- gang (NPN/PNP)

1.2 Übersicht

Der T30R ist ein Industrie-Radarsensor, der hochfrequente Funkwellen von einer internen Antenne verwendet. Er erkennt zuverlässig Objekte mit hoher Dielektrizitätszahl (wie Metall oder großen Wassermengen) und Materialien mit niedriger Dielektrizitätszahl (wie Holz, Gestein oder organische Materie). Der Sensor kann über die Software, IO-Link, externe Programmiereingangsleitungen oder Drucktaster so konfiguriert werden, dass er Objekte bis zu einer bestimmten Entfernung erfasst und Objekte jenseits dieser Entfernung ignoriert (Hintergrundausblendung). Oder dem Sensor kann ein Referenzpunkt eingelernt werden, damit er das Vorhandensein oder Fehlen eines Objekts erkennt (Reflexionslichtschranke).

Es sind Ausführungen mit integriertem 5-poligen M12/Euro-Schnellanschluss aufgeführt. Ersetzen Sie zur Bestellung der Ausführung mit 150 mm PUR-Kabel mit M12/Euro-Steckverbinder die Endung "Q" in der Typenbezeichnung durch "QP". Beispiel: T30R-1515-KIQP.



1.3 Funktionen und Anzeigen

LED Farbe Beschreibung 1 Leistung Grün Betriebsspannung EIN 2 Signalstärke Rot Blinkt proportional zur Signalstärke Abbildung 2. Merkmale des T30R Das Objekt befindet sich innerhalb Bernsteinder eingelernten Bereichsendwerte 3 Ausgang 1 für den Analogausgangs- oder gelb Schaltausgangsstatus. Bernstein-Schaltausgangsstatus 4 Ausgang 2 gelb Schließer-/Öffner-Status des Schal-Schließer/ Bernsteintausgangs 5 Öffner gelb Modelle mit doppeltem Schaltaus-(NO/NC) gang haben zwei LEDs 6 _ _ Ausgangsprogrammiertasten

Signalstärke und die LED-Anzeigen

LED für Signalstärke

Aus: Die Signalstärke ist kleiner als eins.

Blinkend: Das Blinken ist proportional zur Signalstärke. Die Frequenz steigt mit zunehmender Signalstärke von größer als 1× der vom Benutzer ausgewählte Schwellenwert für die Signalstärke auf 4× der Schwellenwert für die Signalstärke an.

Ein: Die Signalstärke ist größer als 4× der vom Benutzer ausgewählte Schwellenwert für die Signalstärke.

Ausgangs-LEDs

Gibt an, dass ein Objekt innerhalb des eingelernten Bereichs vorhanden ist und dass die Signalstärke über dem Schwellenwert für die erforderliche Signalstärke liegt.

2 Installationsanleitung

2.1 Sensorausrichtung

Eine korrekte Ausrichtung des Sensors auf das Objekt ist wichtig für eine einwandfreie Erfassung.

Minimieren Sie den Neigungswinkel eines Objekts im Verhältnis zum Sensor. Das Objekt sollte um weniger als die Hälfte des Strahlwinkels geneigt sein.



2.2 Montage des Geräts mithilfe des Gewinderohrs

- 1. Wenn Ihr Gerät mit einer Sicherungsscheibe geliefert wurde, legen Sie die Sicherungsscheibe auf das Gewinderohr des Geräts.
- 2. Führen Sie das Gewinderohr des Geräts durch eine Bohrung oder einen Montagewinkel.
 - Falls gewünscht und verfügbar, können Sie das Gerät an der gewünschten Stelle durch eine entsprechend große Bohrung in der Maschine oder Anlage einführen.
 - · Falls ein Montagewinkel benötigt wird, montieren Sie den Sensor auf dem Montagewinkel.
- 3. Schrauben Sie die Befestigungsmutter fingerfest auf das Gewinderohr des Geräts.
- 4. Wenn Sie einen Montagewinkel verwenden, montieren Sie das Gerät und den Montagewinkel an der gewünschten Position an die Maschine oder Anlage. Ziehen Sie die Montageschrauben jetzt noch nicht fest.
- 5. Überprüfen Sie die Ausrichtung des Geräts und richten Sie es nahezu parallel zum Boden oder nach unten auf den Boden aus.

Beim Anvisieren eines Objekts können Ausrichtung und Signalstärke über die rote Signalstärken-LED oder die Radarkonfiguration von Banner überprüft werden.

- 6. Ziehen Sie die Mutter fest.
- 7. Wenn Sie einen Montagewinkel verwenden, ziehen Sie die Befestigungsschrauben an, um das Gerät und den Winkel in der ausgerichteten Position zu sichern.

2.3 Anschluss an den Sensor



- A = Pro-Konverterkabel (MQDC-506-USB)
- B= Verteiler (CSB-M1251FM1251M)
- C = PC mit Radarkonfiguration von Banner
- D = T30R
- E = Stromversorgung (PSW-24-1 oder PSD-24-4)

F = Optionale beidseitig vorkonfektionierte Anschlussleitung, 5polig zu 5-polig (z. B. MQDEC3-515SS)

2.4 Anschlüsse

Die Schaltpläne für Geräte mit Steckverbindern sind funktionell identisch.

Gegentaktausgang und Analogstromausgang



* Gegentaktausgang * Vom Benutzer konfigurierbare PNP/NPN-Einstellung

Doppelter Schaltausgang



* Gegentaktausgang * Vom Benutzer konfigurierbare PNP/NPN-Einstellung



Schlüssel:

- 1 = Braun 2 = Weiß
- 3 = Blau
- л Diau 1 — Сорил-
- 4 =Schwarz

5 = Grau (Anschluss für die Verwendung mit externem Programmiereingang oder Radarkonfiguration von Banner)



2.5 Installation der Software



Wichtig: Für die Installation der Radarkonfiguration von Banner sind Administratorrechte erforderlich.

1. Laden Sie die neueste Version der Software von www.bannerengineering.com/us/de/produkte/sensors/software/ radar-configuration.html herunter.

- 2. Navigieren Sie zu der heruntergeladenen Datei und öffnen Sie sie.
- 3. Klicken Sie auf Install (Installieren), um den Installationsvorgang zu starten.
- 4. Je nach den Systemeinstellungen wird möglicherweise ein Kontextfenster eingeblendet, in dem Sie gefragt werden, ob Sie Radarkonfiguration von Banner erlauben möchten, Änderungen an Ihrem Computer vorzunehmen. Klicken Sie auf **Ja**.
- 5. Klicken Sie auf Schließen, um das Installationsprogramm zu beenden.

3 Erste Schritte

Schalten Sie den Sensor ein und prüfen Sie, ob die Betriebs-LED grün leuchtet.

3.1 Anschluss an den Sensor

- 1. Schließen Sie den Sensor vom PRO-KIT an das Verteilerkabel an. Siehe Konfigurationstool auf Seite 28.
- 2. Schließen Sie die externe Stromversorgung und das Pro-Konverterkabel an das Verteilerkabel an.
- 3. Schließen Sie das Pro-Konverterkabel an den PC an.
- 4. Öffnen Sie die Radarkonfiguration von Banner.
- 5. Klicken Sie auf Sensor > Connect (Verbinden) in der Navigationsleiste. Der Bildschirm Connection (Verbindung) wird angezeigt.
- 6. Wählen Sie das richtige Sensor Model (Sensormodell) und den richtigen Com Port (Kommunikationsanschluss) für den Sensor aus.

Klicken Sie auf Connect (Verbinden).
 Der Bildschirm Connection (Verbindung) wird geschlossen und die Sensordaten werden angezeigt.

3.2 Übersicht über die Software

Einfache Einrichtung und Konfiguration von Reichweite, Empfindlichkeit und Ausgang mit der Radarkonfiguration von Banner und dem Pro-Konverterkabel.



Abbildung 4. Radarkonfiguration von Banner

- 1. Navigationsleiste: Verwenden Sie diese Symbolleiste, um eine Verbindung mit dem Sensor herzustellen, eine Konfiguration zu speichern oder zu laden oder die Werkseinstellungen wiederherzustellen.
- 2. Live-Sensordaten und Legende: Hier wird die Signalstärke im Verhältnis zur Entfernung für den angeschlossenen Sensor angezeigt sowie Auswahloptionen für die Daten, die im Diagramm angezeigt werden sollen.
- 3. Übersichtsbereich: Hier wird die Entfernung zum Ziel, die Signalstärke und der Ausgangsstatus angezeigt.
- 4. Fensterbereich für Sensoreinstellungen: In diesem Fensterbereich können Sie die Sensorparameter einstellen.
- 5. Statusleiste: Zeigt an, ob der Sensor angeschlossen ist, ob ein Software-Update verfügbar ist und ob die Sensordaten in einer Datei aufgezeichnet werden.
- 6. Steuerelemente für Live-Sensordaten: Verwenden Sie diese Steuerelemente zum Aufzeichnen, Anhalten und Wiedergeben von Echtzeit-Sensordaten und zum Aktualisieren der Sensorverbindung.

4 Radarkonfiguration von Banner Arbeitsbereich

4.1 Navigationsleiste

Verwenden Sie diese Symbolleiste, um eine Verbindung mit dem Sensor herzustellen, eine Konfiguration zu speichern oder zu laden oder die Werkseinstellungen wiederherzustellen.

Im Menü File (Datei) stehen die folgenden Optionen zur Verfügung:

Load Config (Konfiguration laden)

Laden Sie eine Konfiguration in den verbundenen Sensor. Verwenden Sie diese Option zum Einrichten mehrerer Sensoren mit den gleichen Parametern.

Konfiguration speichern

Speichern Sie eine Konfiguration für die spätere Wiederverwendung am gewünschten Speicherort.

Häufig verwendete Einstellungen zurücksetzen

Setzt die Softwareeinstellungen zurück, ohne die Konfiguration des angeschlossenen Sensors zu ändern.

Exit (Beenden)

Beendet die Radarkonfiguration von Banner.

Im Menü Sensor stehen die folgenden Optionen zur Verfügung:

Connect (Verbinden)

Stellt die Verbindung zum Sensor her.

Disconnect (Trennen)

Trennt die Verbindung zum Sensor.

Factory Reset (Auf Werkseinstellungen zurücksetzen)

Wählen Sie diese Option, um einen Faktor-Reset am Sensor durchzuführen. Alle benutzerdefinierten Parameter werden gelöscht.

Im Menü Help (Hilfe) steht die folgende Option zur Verfügung:

About (Info)

Wählen Sie diese Option, um die Softwareversionsnummer, den Urheberrechtshinweis und die Garantie anzuzeigen.

4.2 Live-Sensordaten und Legende

Im Bereich "Live Sensor Data (Live-Sensordaten)" werden Live-Daten zum Abstands- und Amplitudensignal von dem angeschlossenen Radarsensor angezeigt. Außerdem werden Diagramme zum Schwellenwert für die Signalstärke, Schaltpunkt und zur Hysterese angezeigt. Verwenden Sie diese Signale, um Objekte zu bewerten und festzustellen, wo der Schwellenwert für die Signalstärke und der Schaltpunkt konfiguriert werden sollten, um eine zuverlässige Erfassung zu ermöglichen.

Verwenden Sie das **Maximum der y-Achse** und das **Maximum der x-Achse**, um den auf dem Diagramm angezeigten Bereich anzupassen.

Erklärung

Wählen Sie mithilfe der Legende aus, welche Daten auf dem Diagramm angezeigt werden.

Signal

Zeigt die Stärke des Signals über die Entfernung an.

Signal Strength Threshold (Schwellenwert Signalstärke)

Zeigt den Schwellenwert für die Signalstärke an.

Primary Targets (Primäre Objekte)

Stellt die Signalstärke und Position des stärksten Objekts innerhalb des Schaltpunkts dar.

Analog Window (Messbereich Analogausgang)²

Die vom Analogsignal dargestellte Reichweite.

Bei Ausführungen mit Analogausgang verfügbar.

Discrete 1/2 Window (Messbereich Schaltausgang 1/2)²

Die Reichweite für den Schaltausgang

² Variiert je nach Ausgangsmodell.

Switch Pt Lines (Schaltpunktlinien)

Zeigt die Entfernung des Schaltpunkts an.

Hysteresis Lines (Hystereselinien)

Zeigt die Hystereseentfernung an.

4.3 Übersichtsbereich

Im Übersichtsbereich (blau schattierter Bereich) werden Entfernung, Signalstärke und Ausgangsstatus angezeigt.

Abstand

Zeigt die Entfernung zum Objekt an.

Signalstärke

Zeigt die Höhe der Funktionsreserve des vom Objekt empfangenen Signals an. Die Funktionsreserve ist relativ zum unteren Schwellenwert für die Erfassung (Schwellenwert Signalstärke = 1).

Ausgangsstatus

Zeigt an, ob der Ausgang EIN oder AUS ist, oder den Wert für den Analogausgang (nur bei Ausführungen mit Analogausgang).

4.4 Fensterbereich "Sensor Settings (Sensoreinstellungen)"

Legen Sie die Konfigurationsparameter für den Sensor fest.

Klicken Sie auf **Read (Lesen)**, um die aktuellen Parameter des angeschlossenen Sensors zu lesen. Klicken Sie auf **Write (Schreiben)**, um die Parameter auf den Sensor zu schreiben. Wenn ein Parameterwert gelb markiert angezeigt wird, weist dies darauf hin, dass die Änderungen noch nicht auf den Sensor geschrieben wurden.

4.4.1 Registerkarte General (Allgemein)

Nachfolgend werden die Parameter auf der Registerkarte General (Allgemein) im Fensterbereich Sensor Settings (Sensoreinstellungen) beschrieben.

Ansprechgeschwindigkeit

Wählen Sie die Ansprechgeschwindigkeit des Sensors aus (Slow [Langsam], Medium [Mittel], Fast [Schnell]).

Objektauswahl

Signal Strength Threshold (Schwellenwert Signalstärke): Wählen Sie den Schwellenwert für die Mindestsignalstärke, die benötigt wird, um den Ausgang auszulösen.

Target Mode (Objektmodus):

Strongest Target (Stärkstes Objekt): Der Ausgang spricht auf das Objekt mit der höchsten Signalstärke an, die über dem Schwellenwert für die Signalstärke liegt.

Nearest Target (Nächstes Objekt): Der Ausgang spricht auf das nächstgelegene Objekt an, das über dem Schwellenwert für die Signalstärke liegt.

Advanced Target (Erweitertes Objekt)

Minimum Active Sensing Range (Minimale aktive Reichweite): Der Sensor ignoriert alles von der Stirnseite des Sensors bis zu diesem definierten Bereich.

Maximum Active Sensing Range (Maximale aktive Reichweite): Der Sensor ignoriert alles, was über diesen definierten Bereich hinausgeht.

Measurement Hold (Messwert halten): Ein Änderungsratenfilter, der die Ausgabe glättet und das Prellen reduziert. Für weitere Informationen siehe Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten) auf Seite 22.

Hold Time (Haltezeit): Die Zeitspanne, in der der Sensor verhindert, dass der Abstand über die maximale Abstandsvergrößerung/-verkleinerung hinaus vergrößert bzw. verkleinert wird. Verfügbar, wenn Measurement Hold (Messwert halten) aktiviert ist.

Maximale Abstandsvergrößerung: Der maximale Betrag, um den die Funktion Measurement Hold (Messwert halten) den Abstand in einem Zeitraum, der durch die Hold Time (Haltezeit) aufgerufen wurde, vergrößern bzw. weiter vom Sensor fort verschieben kann. Wenn Sie diese Einstellung auf null setzen, wird sie deaktiviert. Verfügbar, wenn Measurement Hold (Messwert halten) aktiviert ist.

Maximum Distance Decrease (Maximale Abstandsverkleinerung): Maximale Abstandsverkleinerung: Der maximale Betrag, um den die Funktion Measurement Hold (Messwert halten) den Abstand in einem Zeitraum, der durch die Hold Time (Haltezeit) aufgerufen wurde, verkleinern bzw. näher zum Sensor hin verschieben kann. Wenn Sie diese Einstellung auf null setzen, wird sie deaktiviert. Verfügbar, wenn Measurement Hold (Messwert halten) aktiviert ist.

Sensor Polarity (Sensorpolarität)

Definieren Sie den Signaltyp für den Ausgang und den externen Programmiereingang.

Sensor Lockout (Sensorsperre)

Externer Programmiereingang (graues Kabel): Aktivieren oder deaktivieren Sie das Kabel des externen Programmiereingangs.

Sensordrucktaster: Aktivieren oder deaktivieren Sie die Drucktaster.

4.4.2 Registerkarte Analog

Nachfolgend werden die Parameter auf der Registerkarte Analog im Fensterbereich Sensor Settings (Sensoreinstellungen) beschrieben. Diese Registerkarte ist für Analog-Modelle verfügbar.

Analog Span (Bereichsendwerte Analog)

Definieren Sie die äußeren Grenzen des Analogbereichs. Damit können Sie eine steigende oder fallende Kurve erzeugen.

Optionen für Analogausgang:

Strom: 4 mA bis 20 mA Spannung: 0 V bis 10 V oder 0,5 V bis 4,5 V



Analogausgang (mA) 5

4



Abbildung 6. Kurve – Spannungsliefernde Modelle, 0 V bis 10 V



Der Analogstromausgang überschreitet geringfügig die einzelnen Messbereichsgrenzen (von 3,8 mA bis 20,2 mA).

Der Analogstromausgang überschreitet geringfügig die obere Messbereichsgrenze (bis zu 10,2 V). Abbildung 7. Kurve – Spannungsliefernde Modelle, 0,5 V bis 4,5 V





Ausgang

Loss of Signal (Signalverlust): Legt den Analogausgangswert fest, der vom Sensor während eines Signalverlusts verwendet wird. Wenn ein Signal wieder vorhanden ist, wird die Messung fortgesetzt.

Hold Last Value (Letzten Wert halten) – Der Analogausgang hält den letzten Wert während eines Signalverlusts auf unbestimmte Zeit.

3,5 mA (0 V) – Der Analogausgang schaltet 2 Sekunden nach einem Signalverlust auf diesen Wert. Bei Spannungsmodellen ist dies 0 V (Voreinstellung).

20,5 mA (10,5 V/5 V) – Der Analogausgang schaltet 2 Sekunden nach einem Signalverlust auf diesen Wert. Bei Spannungsmodellen beträgt dieser 10,5 V.

Averaging (Mittelung): Verwenden Sie dieses Menü, um die Anzahl der Messungen festzulegen, die zusammen für den Analogausgang gemittelt werden sollen. Eine Erhöhung der Mittelung verbessert die Wiederholgenauigkeit, erhöht jedoch die Gesamtansprechgeschwindigkeit. Die Standardeinstellung ist 1. Der Filter kann auf 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64 oder 128 eingestellt werden. Die gesamte Ansprechzeit wird unter "Response Time (Ansprechzeit)" angezeigt.

Ansprechzeit

Berechnet die Gesamtansprechzeit unter Berücksichtigung der allgemeinen Ansprechgeschwindigkeit und der Mittelung.

Tabelle 1. Analogausgang

Ansprech- geschwin- digkeit	Filtereinstellung für Analogausgang							
	1	2	4	8	16	32	64	128
	Spezifikation für Analogausgang (ms)							
Schnell	2	4	8	16	32	64	128	256
Mittel	20	40	80	160	320	640	1280	2560
Langsam	100	200	400	800	1600	3200	6400	12500

4.4.3 Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1)

Nachfolgend werden die Parameter auf der Registerkarte Discrete 1 (Schaltausgang 1) im Fensterbereich Sensor Settings (Sensoreinstellungen) beschrieben.

Ausgangsmodus

Wählen Sie Switch Point (Schaltpunkt) oder Window (Messbereich) aus.

Switch Point (Schaltpunkt): Der Abstand, in dem der Schaltpunktschwellenwert platziert wird.

Window (Messbereich): Definieren Sie zwei Sollwerte, um die Grenzen des Messbereichs zu erstellen.

Entfernungseinstellungen

Definieren Sie den Sollwert bzw. die Sollwerte und die Hysterese.

Ausgangseinstellungen

NO/NC (Schließer/Öffner): Wählen Sie Normally Open (Schließer) oder Normally Closed (Öffner) aus der Liste aus.

On Delay (Einschaltverzögerung): Legen Sie eine Einschaltverzögerung in Millisekunden fest. Die maximale Einstellung lautet 60.000 ms.

Off Delay (Ausschaltverzögerung): Legen Sie eine Ausschaltverzögerung in Millisekunden fest. Die maximale Einstellung lautet 60.000 ms.

Ansprechzeit

Berechnet die Gesamtansprechzeit unter Berücksichtigung der allgemeinen Ansprechgeschwindigkeit und der Ein- oder Ausschaltverzögerung.

Tabelle 2. Schaltausgang

Ansprechgeschwindigkeit	Einschaltspezifikation für Schaltausgang (ms)	Ausschaltspezifikation für Schaltausgang (ms)
Schnell	6	6
Mittel	50	100
Langsam	200	500

4.4.4 Registerkarte Discrete 2 (Schaltausgang 2)

Nachfolgend werden die Parameter auf der Registerkarte **Discrete 2 (Schaltausgang 2)** im Fensterbereich **Sensor Settings (Sensoreinstellungen)** beschrieben. Diese Registerkarte ist für Modelle mit doppeltem Schaltausgang verfügbar.

Ausgangsmodus

Wählen Sie Switch Point (Schaltpunkt), Window (Messbereich), Complementary (Antivalent) oder Puls Pro/PFM aus.

Switch Point (Schaltpunkt): Stellen Sie einen einzelnen Schaltpunkt ein, an dem der Ausgang umschalten soll. Window (Messbereich): Legen Sie zwei Einstellungspunkte fest, um die Messbereichsgrenzen zu erstellen.

Complementary (Antivalent): Ausgang 2 verhält sich genau gegenteilig zu Ausgang 1.

Pulse Pro/PFM: Pulse Pro/PFM-Ausgang zum Anschluss an Banner-Leuchten oder eine SPS mit PFM-Eingängen.

Entfernungseinstellungen

Verfügbar, wenn als Ausgangsmodus **Switch Point (Schaltpunkt)** oder **Window (Messbereich)** eingestellt ist. Definieren Sie den Sollwert bzw. die Sollwerte und die Hysterese.

Ausgangseinstellungen

Verfügbar, wenn als Ausgangsmodus Switch Point (Schaltpunkt) oder Window (Messbereich) eingestellt ist. NO/NC (Schließer/Öffner): Wählen Sie Normally Open (Schließer) oder Normally Closed (Öffner) aus der Liste aus.

On Delay (Einschaltverzögerung): Legen Sie eine Einschaltverzögerung in Millisekunden fest. Die maximale Einstellung lautet 60.000 ms.

Off Delay (Ausschaltverzögerung): Legen Sie eine Ausschaltverzögerung in Millisekunden fest. Die maximale Einstellung lautet 60.000 ms.

Ansprechzeit

Berechnet die Gesamtansprechzeit unter Berücksichtigung der allgemeinen Ansprechgeschwindigkeit und der Ein- oder Ausschaltverzögerung.

Ansprechgeschwindigkeit	Einschaltspezifikation für Schaltausgang (ms)	Ausschaltspezifikation für Schaltausgang (ms)
Schnell	6	6
Mittel	50	100
Langsam	200	500

Tabelle 3. Schaltausgang

Pulse Pro/PFM Settings (Pulse Pro/PFM-Einstellungen)

Verfügbar, wenn als Ausgangsmodus Pulse Pro/PFM eingestellt ist.

Der T30R kann Impulse erzeugen, deren Frequenz proportional zum gemessenen Abstand des Sensors ist, wodurch ein Verfahren zum Darstellen eines analogen Signals mit nur einem Schaltungszähler bereitgestellt wird. Der Erfassungsbereich des Sensors ist von 100 Hz bis 600 Hz skaliert. 100 Hz entspricht der Nahbereichsgrenze des Sensors und 600 Hz entspricht der Fernbereichsgrenze. Eine Ausgangsfrequenz von 50 Hz oder 650 Hz (in der Software benutzerdefiniert) stellt einen Signalverlustzustand dar, bei dem kein Objekt vorliegt oder sich das Objekt außerhalb der Reichweite befindet. Dieser Ausgang kann direkt an eine Reihe von Banner-Leuchten angeschlossen werden, um visuelles Feedback zu erhalten, ohne dass ein Kontroller erforderlich ist.

100 Hz: Definieren Sie die Nahbereichsgrenze der Pulse Pro-Reichweite.

600 Hz: Definieren Sie die Fernbereichsgrenze der Pulse Pro-Reichweite.

Loss of Signal (Signalverlust): Legt den Wert fest, der vom Sensor während eines Signalverlusts verwendet wird. Wenn ein Signal wieder vorhanden ist, wird die Messung fortgesetzt.

Hold Last Value (Letzten Wert halten) – Der Schaltausgang 2 hält den letzten Wert während eines Signalverlusts auf unbestimmte Zeit.

50 Hz – Der Schaltausgang 2 schaltet 2 Sekunden nach einem Signalverlust auf diesen Wert.

650 Hz – Der Schaltausgang 2 schaltet 2 Sekunden nach einem Signalverlust auf diesen Wert.

4.5 Live-Sensordatensteuerungen

Nach dem Anschließen an den Sensor beginnt die Datenabtastung (aber nicht die Aufzeichnung) automatisch.

Klicken Sie zum Beenden der Datenabtastung auf **Stopp**.

Klicken Sie zum erneuten Starten der Datenabtastung auf **Wiedergabe**. Damit werden nur Daten vom Sensor abgetastet und im Diagramm angezeigt. Die Daten werden nicht in einer Protokolldatei aufgezeichnet. Klicken Sie auf **Aufzeichnen**, um Daten in einer Protokolldatei aufzuzeichnen. Die Aufforderung zur Auswahl der Protokolldatei wird angezeigt. Speichern Sie die Protokolldatei wie gewünscht. Das Dateiformat ist .csv.

Wenn die Kommunikation zum Sensor unterbrochen wird, klicken Sie auf C Geräteverbindung aktualisieren, um die Verbindung wiederherzustellen.

5 Konfiguration eines Sensors

5.1 Radarkonfiguration von Banner

Verwenden Sie für die Einrichtung des R-GAGE Sensors die Radarkonfiguration von Banner und PRO-KIT.

Weitere Informationen finden Sie unter www.bannerengineering.com/us/en/products/sensors/software/radar-configuration.html.

5.2 IO-Link-Schnittstelle

IO-Link ist eine Punkt-zu-Punkt-Kommunikationsverbindung zwischen einem Mastergerät und einem Sensor. Für die Konfiguration der Sensorparameter und die automatische Übertragung von Prozessdaten können Sie IO-Link verwenden.

Informationen zum neuesten IO-Link-Protokoll und den Spezifikationen finden Sie auf www.io-link.com.

Jedes IO-Link-Gerät hat eine IODD-Datei (IO Device Description), die Informationen über den Hersteller, die Artikelnummer, die Funktionalität usw. enthält. Diese Informationen können vom Benutzer leicht gelesen und verarbeitet werden. Jedes Gerät kann sowohl über die IODD als auch über eine interne Geräte-ID eindeutig identifiziert werden. Laden Sie das IO-Link IODD-Paket für den T30R (216168 für Ausführungen mit Analogausgang und Ident-Nr. 217271 für Ausführungen mit Schaltausgang) von der Banner Engineering-Website unter www.bannerengineering.com herunter.

Banner hat außerdem Add-On Instruction(AOI)-Dateien entwickelt, um die Benutzerfreundlichkeit zwischen dem T30R, den IO-Link-Mastern verschiedener Drittanbieter und dem Logix Designer-Softwarepaket für Rockwell Automation-SPS zu vereinfachen. Im Folgenden werden drei Typen von AOI-Dateien für Rockwell Allen-Bradley-SPS aufgeführt. Diese Dateien und weitere Informationen finden Sie unter www.bannerengineering.com.

Prozessdaten-AOIs: Diese Dateien können allein verwendet werden, ohne dass andere IO-Link-AOIs erforderlich sind. Die Aufgabe einer Prozessdaten-AOI ist es, die Prozessdatenwörter intelligent in einzelne Informationen aufzuteilen. Für die Nutzung dieser AOI ist lediglich eine Ethernet/IP-Verbindung zum IO-Link-Master und die Kenntnis, wo sich die Prozessdatenregister für jeden Port befinden, erforderlich.

Parameterdaten-AOIs: Diese Dateien erfordern die Verwendung einer zugehörigen IO-Link-Master-AOI. Die Aufgabe einer Parameterdaten-AOI ist es, im Zusammenspiel mit der IO-Link-Master-AOI einen echtzeitnahen Lese-/Schreibzugriff auf alle IO-Link-Parameterdaten im Sensor zu ermöglichen. Jede Parameterdaten-AOI ist spezifisch für einen bestimmten Sensor oder ein bestimmtes Gerät.

IO-Link-Master-AOIs: Diese Dateien erfordern die Verwendung von mindestens einer zugeordneten Parameterdaten-AOI. Die Aufgabe einer IO-Link Master-AOI ist es, die von der Parameter-AOI gestellten gewünschten IO-Link-Lese-/ Schreibanforderungen in das Format zu übersetzen, das ein bestimmter IO-Link-Master benötigt. Jede IO-Link Master-AOI ist für einen IO-Link Master von einer bestimmten Marke angepasst.

Fügen Sie zuerst die entsprechende Banner IO-Link Master-AOI zu Ihrem Kontaktplan-Programm hinzu. Fügen Sie dann die Banner IO-Link Geräte-AOIs wie gewünscht hinzu und verbinden Sie sie mit der Master-AOI, wie in der entsprechenden AOI-Dokumentation angegeben.

5.3 Konfiguration mit dem Drucktaster

Der erste und der zweite Punkt können mit den Drucktastern eingelernt werden. Wenn andere Änderungen an der Konfiguration erforderlich sind, verwenden Sie entweder die Radarkonfiguration von Banner oder den externen Programmiereingang.



Anmerkung: Die Teach-Programmiermodi müssen über die externe Programmierleitung eingestellt werden.

Um eine Konfiguration während des laufenden Einlernvorgangs abzubrechen, drücken Sie die Taste für den Ausgang, der gerade eingelernt wird, länger als 2 Sekunden.

1. Um in den TEACH-Modus zu gelangen, drücken Sie die Taste für den gewünschten Ausgang.

Die Tasten lauten Analog und Diskrete (Schaltausgang) (bei Modellen mit Analogausgang) und Discrete 1 (Schaltausgang 1) und Discrete 2 (Schaltausgang 2) (bei Modellen mit Schaltausgang).

Die grüne Betriebs-LED schaltet sich AUS, die gelbe LED des Ausgangs, der gerade eingelernt wird, schaltet sich EIN und die gelbe LED des Ausgangs, der gerade nicht eingelernt wird, schaltet sich AUS.

- 2. Positionieren Sie das Objekt.
- 3. Drücken Sie die Taste für den gewünschten Ausgang ein Mal, um den ersten Punkt zu konfigurieren. Die gelbe LED des Ausgangs, der gerade eingelernt wird, blinkt.
- 4. Positionieren Sie das Objekt.
- 5. Drücken Sie die Taste für den gewünschten Ausgang ein Mal, um den zweiten Punkt zu konfigurieren. Die grüne Betriebs-LED schaltet sich ein.

5.4 Externer Programmiereingang

Über den externen Programmiereingang können Sie den Sensor extern programmieren.

Der externe Programmiereingang bietet begrenzte Programmiermöglichkeiten und ist standardmäßig Low aktiv. Er kann jedoch in der Software konfiguriert werden. Schließen Sie für Low aktiv das graue Eingangskabel an die Erde an (0 V DC) und verbinden Sie einen Remote-Schalter zwischen Kabel und Erde. Die externe Programmierung kann auch über die Taste am Pro-Konverterkabel durchgeführt werden. Die externe Programmiereingangsleitung ist standardmäßig deaktiviert. Pulsen Sie die externe Programmiereingangsleitung 10 Mal oder verwenden Sie die Radarkonfiguration von Banner, um die Funktion zu aktivieren. Nachdem Sie die externe Programmiereingangsfunktion aktiviert haben, pulsen Sie den externe Programmiereingang entsprechend den Angaben im Schaltplan und beachten Sie dabei die Hinweise in diesem Handbuch.

Die Länge der einzelnen Programmierimpulse ist gleich dem Wert T: 0,04 s ≤ T ≤ 0,8 s

Beenden Sie die externen Programmierungsmodi, indem Sie den externen Programmiereingang länger als 2 Sekunden auf Low setzen oder 60 Sekunden warten.

Abbildung 10. Übersicht über den externen Programmiereingang

Externe Progr. Eingang	Der graue Leiter ist der externe TEACH-Eingang.	TITLITIT Impulsintervall (T) 0,04 s ≤ T ≤ 0,8 s Zeitintervall zwischen Impulsgruppen > 1 Sekunde
	1x T Externe Programmierung	
		isgang 1 4 mA/SPt 1
		Einlernen Ausgang 1 20 mA/SPt 2
	Einlernen Au	isgang 2 SPt 1
		Einlemen Ausgang 1 SPt 2
	2x T Setup über externe Leitung Modus/Kurve Analogausga unten für Au- 1x T → 1x T → 2x T →	e Ausgang 1 (Analogausgang bei Ausführungen mit ang, verwenden Sie die Menüoptionen für Schaltausgang sführungen mit Schaltausgang) Steigende Kurve Fallende Kurve
		e Ausgang 2 (Schaltausgang)
	$ \begin{array}{c} & 1x \\ \hline \\ 2x \\ \hline \\ 3x \\ \hline \\ 4x \\ \hline \\ 5x \\ \hline \end{array} $	 Schließer (NO) Öffner SPt Hintergrund einlernen SPt Objekt einlernen Messbereich einlernen
	3x T Empfindlichkeitsauswahl	
	1x rianglerightarrow 1 $2x rianglerightarrow 2$ $3x rianglerightarrow 3$ $4x rianglerightarrow 5$ $5x rianglerightarrow 10$ $6x rianglerightarrow 15$ $7x rianglerightarrow 20$ $8x rianglerightarrow 30$	
	4x T Geschwindigkeitsauswahl	
, in the second	$ \begin{array}{c} & & \\ & & 1x \\ \hline & & 2x \\ \hline & & 2x \\ \hline & & \\ & & 3x \\ \hline & & \\ & & & \\ \end{array} $	
	5x ⊥ Objektauswahlmodus 1x ⊥ → Nächstes Ol 2x ⊥ → Stärkstes Ol	bjekt
	8x T Werkseinstellungen wiederhe	rstellen
	10x T Externe Programmierung akti	vieren/deaktivieren

Anmerkung: Beim Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen über die Radarkonfiguration von Banner wird der externer Programmiereingang deaktiviert. Dies entspricht der Werksvoreinstellung. Wenn der Sensor mithilfe der externen Programmiereingangsleitung auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt wird, bleibt die Eingangsleitung aktiviert, während die übrigen Einstellungen werden auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt werden.

5.4.1 Externe Programmierung

Gehen Sie wie folgt vor, um den ersten und zweiten Schaltpunkt einzulernen.

1. Senden Sie einen einmaligen Impuls an den externen Programmiereingang.

Die grüne Betriebs-LED blinkt, die gelbe LED ist aus und die rote LED ist aus.

- 2. Führen Sie den ersten Punkt vor.
- 3. Lernen Sie den Schaltpunkt ein.

Aktion	Ergebnis
	Programmierung akzeptiert
Senden Sie einen Einzelimpuls über den externen	LED des Ausgangs, der gerade eingelernt wird, blinkt gelb, und die gelbe LED des Ausgangs, der gerade nicht eingelernt wird, ist aus. Die rote LED zeigt die Signal- stärke an.
	Programmierung nicht akzeptiert
	Die grüne Betriebs-LED blinkt weiter, die gelbe LED ist aus und die rote LED ist aus.
	Wiederholen Sie das Einlernen des ersten Punkts.

- 4. Führen Sie den zweiten Punkt vor.
- 5. Lernen Sie den Schaltpunkt ein.

Aktion		Ergebnis
		Die grüne Betriebs-LED schaltet sich ein.
		Programmierung akzeptiert
		Der Sensor geht zurück in den RUN- Modus.
Senden Sie einen Einzelimpuls über den externen		Programmierung nicht akzeptiert
Programmiereingang.		Die grüne Betriebs-LED bleibt aus, die gelbe LED des Ausgangs, der gerade ein- gelernt wird, blinkt weiter, und die gelbe LED des Ausgangs, der gerade nicht ein- gelernt wird, ist aus.
		Wiederholen Sie das Einlernen des zweit- en Punkts.

5.4.2 Setup über externe Leitung

Verwenden Sie das Setup über die externe Leitung, um als Ausgangsmodus Schließer oder Öffner einzustellen, die Analogausgangskurve zu ändern oder den Teach-Modus einzustellen.

Beim Setup über externe Leitung wird Ausgang 1 durch einmaliges Pulsen der externen Eingangsleitung konfiguriert. Bei Ausführungen mit Analogausgang ändert sich die Ausgangskurve. Bei Schaltausgang sind die Optionen für Ausgang 1 und Ausgang 2 identisch.

Wenn der Ausgangsmodus über den externen Programmiereingang geändert wird, wirkt sich dies sowohl auf die Ausgangskonfiguration (Schließer oder Öffner) als auch auf den Teach-Modus aus. Die Änderung der Ausgangskonfiguration wird sofort wirksam und bewirkt den Wechsel zwischen Schließer und Öffner oder die Änderung der Analogausgangskurve ohne Veränderung des Schaltpunktabstands. Die Änderung des Teach-Modus bewirkt keine unmittelbare Veränderung der Schaltpunktposition, wirkt sich aber auf das Verhalten der nächsten externen Teach-Programmierung.

Teach-Programmiermodi für Analogausgang

Das Einlernen von zwei getrennten Punkten ist voreingestellt. Bei steigender Kurve ist der erste eingelernte Punkt 4 mA und der zweite eingelernte Punkt 20 mA.

Wenn die beiden eingelernten Punkte innerhalb von 100 mm oder weniger liegen, betrachtet der Sensor sie als denselben Punkt. Er betrachtet diesen Punkt als den 20-mA-Punkt und setzt den 4-mA-Punkt auf 300 mm. Wenn ein eingelernter Punkt innerhalb der Totzone liegt, setzt der Sensor diesen Punkt auf 300 mm.

Teach-Programmiermodi für Schaltausgang

Das Einlernen von zwei separaten Punkten erzeugt einen Messbereich in dem entsprechenden Bereich.

Background Teach (Hintergrund einlernen): Wird derselbe Punkt zweimal eingelernt (Punkte innerhalb von 100 mm Entfernung zueinander), so wird der Schaltpunkt 200 mm vor dem eingelernten Punkt festgelegt.

Object Teach (Objekt einlernen): Wird derselbe Punkt zweimal eingelernt (Punkte innerhalb von 100 mm Entfernung zueinander), so wird der Schaltpunkt 100 mm hinter dem eingelernten Punkt festgelegt.

Window Teach (Messbereich einlernen): Wird derselbe Punkt zweimal eingelernt (Punkte innerhalb von 100 mm Entfernung zueinander), so wird ein Messbereich ±50 mm auf jeder Seite des eingelernten Punkts festgelegt, sodass die Messbereichsgröße insgesamt 100 mm beträgt.

Einstellen der Empfindlichkeit

Über die "Sensitivity Selection (Empfindlichkeitsauswahl)" können Sie den Schwellenwert für die Signalstärke festlegen.

1. Öffnen Sie die "Sensitivity Selection (Empfindlichkeitsauswahl)".

Aktion	Ergebnis
Senden Sie einen Dreifachimpuls an den externen Programmiereingang.	Die grüne Betriebs-LED blinkt langsam.

2. Wählen Sie den gewünschten Schwellenwert für die Signalstärke aus.

Aktion		Ergebnis
lm- pulse	TEACH-Modus	
1	Schwellenwert für die Signal- stärke = 1	
2	Schwellenwert für die Signal- stärke = 2	
3	Schwellenwert für die Signal- stärke = 3	Der Schwellenwert für die Sig- nalstärke wird eingestellt, und die grüne Betriebs-LED blinkt
4	Schwellenwert für die Signal- stärke = 5	so häufig wie die Anzahl der Impulse, pausiert und blinkt dann ein zweites Mal so häufig
5	Schwellenwert für die Signal- stärke = 10	wie die Anzahl der Impulse. Dann verlässt der Sensor die externe Programmierung und
6	Schwellenwert für die Signal- stärke = 15	wechselt wieder zum RUN- Modus.
7	Schwellenwert für die Signal- stärke = 20	
8	Schwellenwert für die Signal- stärke = 30	

Einstellen der Geschwindigkeit

Über die "Speed Selection (Geschwindigkeitsauswahl)" können Sie die Geschwindigkeit des Sensors einstellen.

1. Öffnen Sie die "Speed Selection (Geschwindigkeitsauswahl)".

Aktion	Ergebnis
Senden Sie einen Vierfachimpuls an den ex- ternen Programmiereingang.	Die grüne Betriebs-LED blinkt langsam.

2. Wählen Sie den gewünschten Schwellenwert für die Signalstärke aus.

Aktion	Aktion		Ergebnis
lm- pulse		TEACH-Modus	
1		Geschwindigkeit = Schnell	Die Geschwindigkeit wird eingestellt, und die Betriebs-LED blinkt so häufig wie die
2		Geschwindigkeit = Mittel	Anzahl der Impulse, pausiert und blinkt dann ein zweites Mal so häufig wie die An- zahl der Impulse. Der Sensor verlässt die
3		Geschwindigkeit = Langsam	wieder zum RUN-Modus.

Objektauswahlmodus

Mit der "Target Selection (Objektauswahl)" können Sie das Objekt einstellen, das der Ausgang erfassen soll.

1. Öffnen Sie den "Target Selection (Objektauswahl)"-Modus.

Aktion	Ergebnis
Senden Sie einen Fünffachimpuls an den ex- ternen Programmiereingang.	Die grüne Betriebs-LED blinkt langsam.

2. Wählen Sie den gewünschten Schwellenwert für die Signalstärke aus.

Aktion		Ergebnis
Im- pulse	TEACH-Modus	
	Nearest Target (Nächstes Ob- jekt): Der Ausgang spricht auf das nächstgelegene Objekt an, das über dem Schwellenwert für die Signalstärke liegt.	Der Schwellenwert für die Signalstärke wird eingestellt, und die grüne Betriebs- LED blinkt so häufig wie die Anzahl der Impulse, pausiert und blinkt dann ein
	Strongest Target (Stärkstes Ob- jekt): Der Ausgang spricht auf das Objekt mit der höchsten Signal- stärke an, die über dem Schwel- lenwert für die Signalstärke liegt.	Impulse. Dann verlässt der Sensor die ex- terne Programmierung und wechselt wied- er zum RUN-Modus.

5.5 Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen

Für das Zurücksetzen des Sensors auf die Werkseinstellungen haben Sie zwei Möglichkeiten.

Anmerkung: Beim Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen über die Radarkonfiguration von Banner wird der externer Programmiereingang deaktiviert. Dies entspricht der Werksvoreinstellung. Wenn der Sensor mithilfe der externen Programmiereingangsleitung auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt wird, bleibt die Eingangsleitung aktiviert, während die übrigen Einstellungen werden auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt werden.

Zurücksetzen über die Radarkonfiguration von Banner

Gehen Sie zu **Sensor > Factory Reset (Auf Werkseinstellungen zurücksetzen)**. Die Sensoranzeigen blinken einmal, der Sensor wird auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt und eine Bestätigungsmeldung wird angezeigt.

Zurücksetzen über den externen Programmiereingang

Senden Sie einen achtfachen Impuls an den externen Programmiereingang, um die Werkseinstellungen zu übernehmen.

5.5.1 Werkseinstellungen

Tabelle 4. Voreinstellungen auf der Registerkarte "General (Allgemein)"

Einstellung	Werksvoreinstellung
Ansprechgeschwindigkeit	Mittel
Signal Strength Threshold (Schwellenwert Signalstärke)	1.0
Target Mode (Objektmodus)	Nearest Target (Nächstes Objekt)
Measurement Hold (Messwert halten)	Deaktiviert
Discrete Output & Remote Input (Schaltausgang und ex- terner Programmiereingang)	pnp
Externe Programmierleitung	Deaktiviert
Drucktaster	Aktiviert

Tabelle 5. Voreinstellungen auf der Registerkarte "Analog"

Einstellung	Werksvoreinstellung
Reichweite	4 mA bis 20 mA (0 V bis 10 V)
4 mA/0 V-Punkt	0,3 m
20mA/10V-Punkt	15 m
Verlust des Signals	3,5 mA (0 V)
Mittelwertbildung	1× (keine Mittelung)

Tabelle 6. Voreinstellungen auf der Registerkarte "Discrete 1 (Schaltausgang 1)"

Einstellung	Werksvoreinstellung
Ausgangsmodus	Schaltpunkt
Setpoint (Einstellungspunkt) 1	15 m
Hysterese	0,05 m
Schließer/Öffner (NO/NC)	Schließer
Einschaltverzögerung	0 ms
Ausschaltverzögerung	500 ms

Tabelle 7. Voreinstellungen auf der Registerkarte "Discrete 2 (Schaltausgang 2)"

Einstellung	Werksvoreinstellung
Ausgangsmodus	Schaltpunkt
Setpoint (Einstellungspunkt) 1	15 m
Hysterese	0,05 m
Schließer/Öffner (NO/NC)	Schließer
Einschaltverzögerung	0 ms
Ausschaltverzögerung	500 ms

5.6 Beispiel für die Verwendung von Measurement Hold (Messwert halten)



Abbildung 11. Measurement Hold (Messwert halten)

Als Haltezeit ist 1 Sekunde eingestellt.

- A. Der Schwellenwert für die maximale Abstandsänderung (rote Linien) passt sich basierend auf der vorherigen Rohmessungsprobe (blaue Linien) an, solange diese Probe innerhalb der vorherigen Schwellenwerte lag.
- B. Die temporäre Abstandsspitze in der Rohmessung (blaue Linien) wird herausgefiltert, da die Abstandszunahme außerhalb der maximalen Abstandsänderung (rote Linien) lag. Die Ausgangsmessung (grüne Linien) hält die letzte Messung.
- C. Die Änderung der Rohmessung (blaue Linien) ist größer als die maximale Abstandsänderung (rote Linien), so dass die Ausgangsmessung (grüne Linien) ihren vorherigen Wert beibehält, während die Rohmessung über der maximalen Abstandsänderung liegt. Nach Ablauf der Haltezeit von 1 Sekunde werden die Schwellenwerte für die Ausgangsmessung und die maximale Abstandsänderung basierend auf dem nächsten Rohmesswert aktualisiert.
- D. Die Rohmessung (blaue Linien) sinkt auf einen Wert unter der maximalen Abstandsänderung (rote Linien), sodass die Ausgangsmessung (grüne Linien) ihren Wert für die Haltezeit beibehält. Nach Ablauf der Haltezeit von 1 Sekunde werden die Schwellenwerte für die Ausgangsmessung und die maximale Abstandsänderung basierend auf dem nächsten Rohmesswert aktualisiert.

6 Spezifikationen

Reichweite

Der Sensor kann ein Objekt je nach dem Material des Objekts in den folgenden Reichweiten erfassen: 1515-Modelle:

Erfassungsreichweite: 0,15 m bis 15 m Messreichweite: 0,3 m bis 15 m

Funktionsprinzip

Modulierter Dauerstrichradar (FMCW)

Betriebsfrequenz

122 GHz

Betriebsspannung (Vcc)

Ausführungen mit Analogspannung: 12 V DC bis 30 V DC Ausführungen mit Analogstrom und doppeltem Schaltausgang: 10 V DC bis 30 V DC

Nur mit geeignetem Netzteil der Klasse 2 (UL) oder leistungsbegrenz-tem Netzteil (CE) verwenden.

Energie- und Stromverbrauch, außer Last Leistungsverbrauch: < 2,4 W Stromverbrauch: 100 mA bei 24 V DC

Versorgungsschutzschaltung

Schutz gegen Verpolung und Überspannung

Linearität 3

 $< \pm 4 \text{ mm}$

Einschaltverzögerung

< 300 ms

Ausgangskonfiguration

Analogausgänge: Ausführungen mit Analogstrom

Schaltausgang (schwarzes Kabel): IO-Link, Gegentaktausgang, konfigurierbarer PNP- oder NPN-Ausgang Analogausgang (weißes Kabel): 4 mA bis 20 mA

Ausführungen mit Analogspannung

Schaltausgang (schwarzes Kabel): IO-Link, Gegentaktausgang, konfigurierbarer PNP- oder NPN-Ausgang Analogausgang (weißes Kabel): für 0 V bis 10 V oder 0,5 V bis 4,5 V konfigurierbar

Ausführungen mit doppeltem Schaltausgang

Schaltausgang 1 (schwarzes Kabel): IO-Link, Gegentaktausgang, konfigurierbarer PNP- oder NPN-Ausgang Schaltausgang 2 (weißes Kabel): als PNP- oder NPN-Ausgang oder pulsfrequenzmodulierter Ausgang (PFM) konfigurierbar

Wiederholgenauigkeit⁴

< 1 mm

Maximale Ausgangsleistung

EIRP: 100 mW, 20 dBm

Ausgangsschutz

Schutz gegen Kurzschluss am Ausgang

Externer Programmiereingang

Zulässiger Eingangsspannungsbereich: 0 bis VVersorgung High aktiv (internes schwaches Pull-down): EIN-Zustand > (Ein-gangsspannung – 2,25 V) bei 2 mA maximal Low aktiv (internes schwaches Pull-up): Low-Zustand < 2,25 V bei maximal 2 mA

Ansprechzeit

Aktualisierungsrate Analog: 2 ms Ansprechgeschwindigkeit Schaltausgang: 6 ms

Geschwindigkeitsangaben für den schnellen Modus.

Anzeigen

Betriebs-LED: Grün, Betriebsspannung ein

LED für Signalstärke: Rot blinkend: schwaches Signal

Konstant rot leuchtend: 4× Schwellenwert

Ausgangs-LEDs: Gelb, Objekt befindet sich innerhalb der eingelernten Bereichsendwerte für den Analogausgangs- oder Schaltausgangsstatus

LED für Schließer/Öffner: Gelb, Schließer-/Öffner-Status des Schaltausgangs Siehe Abbildung 2 auf Seite 4

Bauart

Gehäuse: Polybutylenterephthalat (PBT) Fenster: Cyclo-Olefin-Polymer (COP)

Anschlüsse

Integrierte M12/Euro-Schnellanschlusskupplung 150 mm (6 in) PUR-Kabel mit M12/Euro-Schnellanschlusskupplung Ausführungen mit Schnellanschlusskupplung erfordern eine passende Anschlussleitung.

Schwingungs- und Stoßfestigkeit

Alle Modelle erfüllen die Anforderungen nach MIL-STD-202F, Meth-ode 201A (Vibrationsfestigkeit: 10 Hz bis maximal 60 Hz, 0,06 Zoll (1,52 mm) Doppelamplitude, maximale Beschleunigung 10 G). Ver-fahren 213B, Bedingungen H&I.Stoßfestigkeit: 75 G bei laufendem Gerät; 100 G bei nicht laufendem Gerät

Betriebstemperatur

-40 °C bis +65 °C (-40 °F bis +149 °F)

Temperatureinfluss

< ± 10 mm von -40 °C bis +65 °C (-40 °F bis +149 °F)

Schutzart

IP67 nach IEC

Bei Reichweiten ≥ 0,5 m, von 0,3 m bis 0,5 m, Linearität ≤ ±15 mm. Referenzobjekt mit RCS = 1m² Wiederholgenauigkeit < 10 mm bei einer Funktionsreserve < 10×

Ausgangs -Kenndaten

- Analogausgänge: Stromausgang (Typen T30R... -.I..): 1 kΩ Höchstlastwiderstand bei 24 V; Höchstlastwiderstand = [(Vcc 4,5)/0,02 Ω] Spannungsausgang (Typen T30R... -. U..): 2,5 kΩ Mindestlastwi-derstand

Schaltausgänge:

· Nennstrom = je max. 50 mA

Spezifikationen des schwarzen Leiters gemäß Konfiguration ≥ VVersorgung - 2,5 V Ausgang ein IO-Link, Gegentakt ≤ 2,5 V Ausgang aus Ausgang ein ≥ VVersorgung - 2,5 V pnp Ausgang aus ≤ 1 V (Lasten ≤ 1 MegΩ) Ausgang ein ≥ VVersorgung - 2,5 V npn Ausgang aus ≤ 2,5 V

Spezifikationen des weißen Leiters gemäß Konfiguration			
pnp	Ausgang ein	≥ VVersorgung – 2,5 V	
	Ausgang aus	≤ 2,5 V (Lasten ≤ 70 kΩ)	
npn	Ausgang ein	≥ VVersorgung – 2,5 V	
	Ausgang aus	≤ 2,5 V	

Zertifizierungen





Schutzart gemäß UL: Typ 1

ETSI EN 305 550-1 V.1.2.1; ETSI EN 305 550-2 V.1.2.1; FCC/ CFR-47 Teil 18; Informationen zu weiteren Zertifizierungen erhalten Sie bei Banner Engineering. Herkunftsland: USA

6.1 Systemvoraussetzungen für den PC

Betriebssystem

Microsoft® Windows® Version 10 5

Festplatten-Speicherplatz 500 MB

Drittanbietersoftware NFT

USB-Anschluss Verfügbarer USB-Anschluss



Wichtig: Für die Installation der Radarkonfiguration von Banner sind Administratorrechte erforderlich.

⁵ Microsoft und Windows sind eingetragene Marken der Microsoft Corporation in den USA und/oder anderen Ländern.

6.2 Strahlmuster

Das effektive Strahlmuster hängt vom Schwellenwert für die Signalstärke und den Eigenschaften des Objekts ab. Die folgenden Strahlmuster werden mit einem Signalstärken-Schwellenwert = 1 dargestellt.



6.3 Abmessungen

Alle Maße sind in Millimetern (Zoll) aufgeführt, sofern nichts anderes angegeben ist.



52.9 [2.08]

1

22.2 [0.87]

Geräte mit integriertem Stecker

150-mm-Modelle mit Schnellanschluss



Ø15.0 [0.59] 1.

7 Aktualisieren der Software

Verwenden Sie dieses Verfahren, um Radarkonfiguration von Banner zu aktualisieren.

Die Radarkonfiguration von Banner sucht automatisch nach aktualisierten Softwareversionen. Das Symbol **L** in der unteren rechten Ecke zeigt an, dass ein Software-Update verfügbar ist.





 Klicken Sie auf Upgrade, um den Installationsvorgang zu starten. Die Radarkonfiguration von Banner wird geschlossen und ein Installationsprogramm (BannerRadarConfigInstaller.exe) wird auf den Desktop heruntergeladen.

Upgrade

Anmerkung: Wenn keine Änderungen auf den Sensor geschrieben wurden, fragt das System, ob Sie das Programm beenden möchten. Klicken Sie auf **No (Nein)**, um den Update-Vorgang zu beenden und zur Software zurückzukehren. Schreiben Sie die Änderungen auf den Sensor und kehren Sie dann zu Schritt 1 oben zurück, um die Software zu aktualisieren.

Cancel

- 3. Navigieren Sie zu der Datei BannerRadarConfigInstaller.exe und öffnen Sie sie.
- Je nach den Systemeinstellungen wird möglicherweise ein Kontextfenster eingeblendet, in dem Sie gefragt werden, ob Sie zulassen möchten, dass die Radarkonfiguration von Banner Änderungen an Ihrem Computer vornimmt. Klicken Sie auf Ja.
- 5. Klicken Sie auf **Schließen**, um das Installationsprogramm zu beenden.

Das Software-Update ist abgeschlossen.

8 Zubehör

8.1 Montagewinkel

Alle Maße sind in mm angegeben



8.2 Anschlussleitungen

5-polige verschraubbare M12/M12x1-Anschlussleitungen, geschirmt – einseitig vorkonfektioniert				
Typenbezeichnung	Länge	Art	Abmessungen	Steckerbelegung (Buchse)
MQDEC2-506	2 m		→ 44 Typ. ————	
MQDEC2-515	5 m	Quanta		1 = Braun $2 = Weiß$ $3 = Blau$ $4 = Schwarz$ $5 = Grau$
MQDEC2-530	9 m	Gerade	Gerade	
MQDEC2-550	15 m			
MQDEC2-506RA	2 m	Abgewinkelt	Typ 32. [32 mm] Typ 30. [30 mm] M12 x1 ø 14,5	
MQDEC2-515RA	5 m			
MQDEC2-530RA	9 m			
MQDEC2-550RA	15 m			

5-polige verschraubbare M12/M12x1-Anschlussleitungen mit Außengewinde und 5-poliger Steckbuchse, mit Schirm – beidseitig vorkon- fektioniert				
Typenbezeichnung	Länge "L1"	Ausführung	Anschlussbelegung (Stecker)	Anschlussbelegung (Buchsen)
MQDEC3-503SS	0,91 m			
MQDEC3-506SS	1,83 m (6 ft)			
MQDEC3-515SS	4,58 m	Gerade Buchse/Gerader Stecker		
MQDEC3-530SS	9,2 m			
M12 x 1 14.5 47.4		M12 x 1 M12 x 1 14.5 0 5.9 - 47.4 1"	1 = Braun 2 = Weiß 3 = Blau	4 = Schwarz 5 = Grau



⊳

Anmerkung: Der Verteiler im PRO-KIT verfügt über zwei Stecker und eine Buchse. Der Verteiler CSB-M1251M1251B verfügt über einen Stecker und zwei Buchsen. Verwenden Sie den Verteiler CSB-M1251M1251B zum Anschließen des Sensors an die Stromversorgung und an den Pulse Pro-Ausgang an einer der Banner Pro-Leuchten.

8.3 Konfigurationstool

PRO-KIT

Enthält:

- Pro-Konverterkabel (MQDC-506-USB)
- Verteiler (CSB-
- M1251FM1251M)
- Stromversorgung (PSW-24-1)



9 Kundendienst und Wartung

9.1 Reparaturen

Wenden Sie sich zur Fehlerbehebung dieses Geräts an Banner Engineering. Versuchen Sie nicht, Reparaturen an diesem Banner-Gerät vorzunehmen. Das Gerät enthält keine am Einsatzort auszuwechselnden Teile oder Komponenten. Wenn ein Banner-Anwendungstechniker zu dem Schluss kommt, dass dieses Gerät, ein Teil oder eine Komponente davon defekt ist, erhalten Sie von dem Techniker Erläuterungen zu Banners RMA-Verfahren (Return Merchandise Authorization) für die Warenrückgabe.



Wichtig: Wenn Sie der Techniker anweist, das Gerät zurückzusenden, verpacken Sie es bitte sorgfältig. Transportschäden bei der Rücksendung werden von der Garantie nicht abgedeckt.

Möglicherweise werden Sie aufgefordert, die Konfigurationsdatei und die Datenprotokolldatei (.cfg) zu übermitteln, um die Fehlerbehebung zu unterstützen.

9.2 Kontakt

Sitz der Zentrale von Banner Engineering Corp.:

9714 Tenth Avenue North, Minneapolis, MN 55441, USA Telefon: +1 888 373 6767

Weltweite Standorte und lokale Vertretungen finden Sie unter www.bannerengineering.com.

9.3 Banner Engineering Corp. Urheberrechtsvermerk zur Software

Diese Software ist urheberrechtlich und, durch das Betriebsgeheimnis und durch geistiges Eigentumsrecht geschützt. Sie erhalten nur das Recht auf Benutzung der Software zu den von Banner beschriebenen Zwecken. Banner behält sich alle anderen Rechte an dieser Software vor. Solange Sie eine autorisierte Kopie dieser Software direkt von Banner erhalten haben, gewährt Ihnen Banner ein beschränktes, nicht ausschließliches, nicht übertragbares Lizenzrecht zur Benutzung dieser Software.

Sie verpflichten sich, diese Software oder ihre Inhalte nicht in einer Weise zu benutzen, die gegen geltendes Recht, geltende Vorschriften oder die Benutzungsbedingungen gemäß diesem Vertrag verstößt, und dies auch Dritten nicht zu erlauben. Sie verpflichten sich, diese Software weder zu reproduzieren, zu modifizieren, zu kopieren, zu zerlegen, zu verkaufen, zu handeln oder weiterzuverkaufen noch für einen Dateifreigabe- oder Anwendungshostingdienst verfügbar zu machen.

Gewährleistungsausschluss. Sie benutzen diese Software vollständig auf Ihr eigenes Risiko, außer soweit in dieser Vereinbarung beschrieben. Diese Software wird ohne Mängelgewähr zur Verfügung gestellt. Im Rahmen des gesetzlich Zulässigen schließen Banner, die mit Banner verbunden Unternehmen und Personen und die Vertriebspartner von Banner sämtliche ausdrücklichen und stillschweigenden Gewährleistungen aus. Dies gilt einschließlich für Gewährleistungen über die Eignung der Software für einen bestimmten Zweck, Besitzrechte, die Marktgängigkeit, Datenverluste, die Nichtverletzung von geistigen Eigentumsrechten oder die Richtigkeit, Zuverlässigkeit, Qualität oder die Inhalte, die in den Diensten enthalten oder mit diesen verknüpft sind. Banner und die mit Banner verbundenen Unternehmen und Vertriebspartner geben keine Gewähr dafür, dass die Dienste sicher, frei von Fehlern, Viren, Unterbrechungen, Diebstahl oder Zerstörung sind. Falls die Ausschlüsse von stillschweigenden Gewährleistungen für Sie nicht gelten, sind alle stillschweigenden Gewährleistungen auf 60 Tage ab dem Tag der ersten Nutzung dieser Software beschränkt.

Haftungsbeschränkung und Haftungsfreistellung. Banner, die mit Banner verbundenen Unternehmen und Personen und die Vertriebspartner von Banner haften nicht für indirekte, besondere, beiläufig entstandene, Strafe einschließende oder Folgeschäden, Schäden bezüglich der Beschädigung, Sicherheit, des Verlusts oder Diebstahl von Daten, Viren, Spyware, entgangenen Geschäften, Umsätzen, Gewinnen oder Investitionen oder der Nutzung von Software oder Hardware, die die von Banner angegebenen Systemvoraussetzungen nicht erfüllt. Die vorgenannten Beschränkungen gelten auch, wenn Banner und den mit Banner verbundenen Unternehmen und Personen sowie den Vertriebspartnern von Banner die Möglichkeit solcher Schäden bekannt war. Diese Vereinbarung legt die gesamte Haftung von Banner und den mit Banner verbundenen Unternehmen und Personen dar und somit Ihr ausschließliches Rechtsmittel in Bezug auf die Nutzung der Software. Sie verpflichten sich, Banner, die mit Banner verbundenen Unternehmen und Personen sowie die Vertriebspartner von Banner vone Haftung freizustellen und zu entschädigen für sämtliche Ansprüche, Verbindlichkeiten und Aufwendungen, einschließlich angemessener Rechtsanwaltshonorare und -kosten, die sich aus Ihrer Nutzung der Dienste oder Ihrer Verletzung dieser Vereinbarung (zusammen als die "Ansprüche" bezeichnet) ergeben. Banner behält sich das Recht vor, nach alleinigem Ermessen und auf eigene Kosten von Banner die ausschließliche Verteidigung und Kontrolle von Ansprüchen zu übernehmen. Sie verpflichten sich, bei der Verteidigung gegen Ansprüche angemessen und auf Verlangen mit Banner zu kooperieren.

9.4 Beschränkte Garantie der Banner Engineering, Corp.

Die Banner Engineering Corp. gewährt auf ihre Produkte ein Jahr Garantie ab Versanddatum für Material- und Herstellungsfehler. Innerhalb dieser Garantiezeit wird die Banner Engineering Corp. alle Produkte aus der eigenen Herstellung, die zum Zeitpunkt der Rücksendung an den Hersteller innerhalb der Garantiedauer defekt sind, kostenlos reparieren oder austauschen. Diese Garantie gilt nicht für Schäden oder Verbindlichkeiten aufgrund von Missbrauch, unsachgemäßem Gebrauch oder unsachgemäßer Anwendung oder Installation des Banner-Produkts.

DIESE BESCHRÄNKTE GARANTIE IST AUSSCHLIESSLICH UND ERSETZT SÄMTLICHE ANDEREN AUSDRÜCKLICHEN UND STILLSCHWEIGENDEN GARAN-TIEN (INSBESONDERE GARANTIEN ÜBER DIE MARKTTAUGLICHKEIT ODER DIE EIGNUNG FÜR EINEN BESTIMMTEN ZWECK), WOBEI NICHT MASSGEBLICH IST, OB DIESE IM ZUGE DES KAUFABSCHLUSSES, DER VERHANDLUNGEN ODER DES HANDELS AUSGESPROCHEN WURDEN.

Diese Garantie ist ausschließlich und auf die Reparatur oder – im Ermessen von Banner Engineering Corp. – den Ersatz beschränkt. IN KEINEM FALL HAFTET DIE BANNER ENGINEERING CORP. GEGENÜBER DEM KÄUFER ODER EINER ANDEREN NATÜRLICHEN ODER JURISTISCHEN PERSON FÜR ZUSATZKOSTEN, AUFWENDUNGEN, VERLUSTE, GEWINNEINBUSSEN ODER BEILÄUFIG ENTSTANDENE SCHÄDEN, FOLGESCHÄDEN ODER BESONDERE SCHÄDEN, DIE SICH AUS PRODUKTMÄNGELN ODER AUS DEM GEBRAUCH ODER DER UNFÄHIGKEIT ZUM GEBRAUCH DES PRODUKTS ERGEBEN. DABEI IST NICHT MASSGEBLICH, OB DIESE IM RAHMEN DES VERTRAGS, DER GARANTIE, DER GESETZE, DURCH ZUWIDERHANDLUNG, STRENGE HAFTUNG, FAHRLÄSSIG-KEIT ODER AUF ANDERE WEISE ENTSTANDEN SIND.

Die Banner Engineering Corp. behält sich das Recht vor, das Produktmodell zu verändern, zu modifizieren oder zu verbessern, und übernimmt dabei keinerlei Verpflichtungen oder Haftung bezüglich eines zuvor von der Banner Engineering Corp. gefertigten Produkts. Der Missbrauch, unsachgemäße Gebrauch oder die unsachgemäße Anwendung oder Installation dieses Produkts oder der Gebrauch dieses Produkts für Personenschutzanwendungen, wenn das Produkt als für besagte Zwecke nicht beabsichtigt gekennzeichnet ist, führt zum Verlust der Produktgarantie. Jegliche Modifizierungen dieses Produkts ohne vorherige ausdrückliche Genehmigung von Banner Engineering Corp führen zum Verlust der Produktgarantien. Alle in diesem Dokument veröffentlichten Spezifikationen können sich jederzeit ändern. Banner behält sich das Recht vor, die Produktspezifikationen jederzeit zu ändern oder die Dokumentation zu aktualisieren. Die Spezifikationen und Produktinformationen in englischer Sprache sind gegenüber den entsprechenden Angaben in einer anderen Sprache maßgeblich. Die neuesten Versionen aller Dokumentationen finden Sie unter: www.bannerengineering.com.

Informationen zu Patenten finden Sie unter www.bannerengineering.com/patents.

Index

A

Abstand 12, 13 Ansprechgeschwindigkeit 10 Ansprechzeit 11–13 antivalent 13 Ausgang 11–13 Ausgangsstatus 10 Ausschaltverzögerung 12, 13

Ε

Einschaltverzögerung 12, 13 Entfernung 10 erweitertes Objekt 10

н

Haltezeit 10 Hysterese 9, 12

L

IO-Link 15

Μ

maximale Abstandsvergrößerung 10 maximale Abstandsverkleinerung 10

maximale aktive Reichweite 10 Messbereich 12, 13 Messbereich Analogausgang 9 Messbereich Schaltausgang 9 Messwert halten 10 minimale aktive Reichweite 10 Mittelung 11

Ν

NC 12, 13 NO 12, 13

0

Objektauswahl 10 Öffner 12, 13

Ρ

PFM 13 Polarität 10 primäre Objekte 9 Pulse Pro 13

R

Registerkarte Analog 11 Schaltausgang 1 12 Schaltausgang 2 13 Registerkarte Analog 11 Registerkarte Schaltausgang 1 12 Registerkarte Schaltausgang 2 13 Reichweite 9

S

Schaltpunkt 12, 13 Schaltpunktlinien 9 Schließer 12, 13 Sensoreinstellungen 10–13 Sensorspelarität 10 Sensorsperre 10 Signal 9 Signalschwellenwert 9 Signalstärke 10 Software 15, 26 Sperre 10 Systemvoraussetzungen für den PC 24

Х

X-Achse 9

Υ

Y-Achse 9