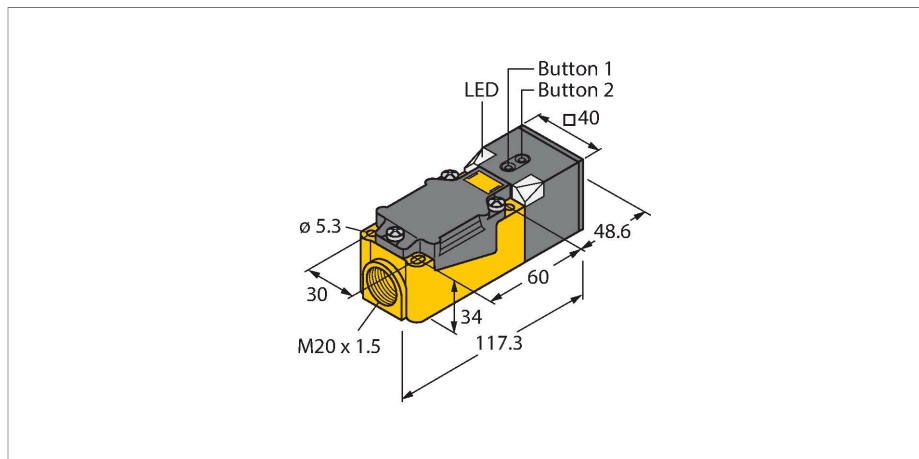


RU200-CP40-LIU2P8X2T

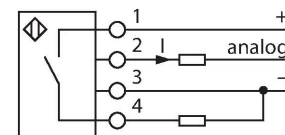
sensor ultrasónico – sensor de modo difuso



Tipo	RU200-CP40-LIU2P8X2T
N.º de ID	1610054
Datos de ultrasonido	
Función	Interruptor de proximidad
Alcance	50...2000 mm
Resolución	1 mm
Tamaño mínimo rango de medición	200 mm
Tamaño mínimo rango de conmutación	20 mm
Frecuencia de ultrasonido	120 kHz
Precisión de repetición	≤ 0.25 % del valor final
Longitud del canto del elemento de mando nominal	100 mm
Velocidad de aproximación	≤ 3 m/s
Velocidad de sobrecarrera	≤ 3 m/s
Datos eléctricos	
Tensión de servicio	15...30 VCC
Ondulación residual	10 % U _{ss}
Corriente DC nominal	≤ 150 mA
Corriente sin carga	≤ 50 mA
Resistencia de carga	≤ 1000 Ω
Corriente residual	≤ 0.1 mA
Tiempo de respuesta típica	< 160 ms
Retardo de la activación	≤ 300 ms
Salida eléctrica	Contacto NA/NC, PNP
Salida 1	salida de conmutación

- Transductor sónico separado para emisor y receptor
- Modelo rectangular 40x40x166 mm
- Conexión a través de bornes roscados
- Compartimento de bornes para racor atornillado M20x1.5
- Rango de programación 'teach' ajustable mediante pulsador
- Zona ciega: 5 cm
- Alcance: 200 cm
- Resolución: 1 mm
- Ángulo de apertura del cono acústico: ±60 °
- 1 x salida de conmutación, PNP
- Contacto de cierre/contacto de apertura programables
- 1 x salida analógica de 4...20 mA/0...10 V

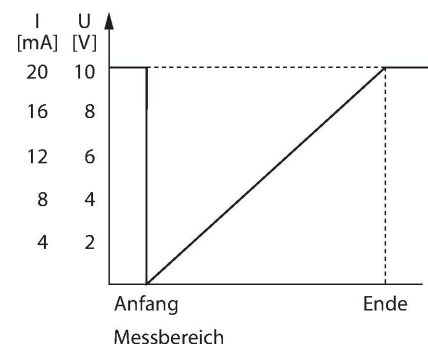
Esquema de conexiones



Salida 2	Salida analógica
Salida de corriente	4...20 mA
Resistencia de carga de la salida de corriente	$\leq 0.5 \text{ k}\Omega$
Salida de voltaje	0...10 V
Resistencia de carga de la salida de tensión	$\geq 1 \text{ k}\Omega$
Frecuencia de conmutación	$\leq 3 \text{ Hz}$
Histéresis	$\leq 20 \text{ mm}$
Caída de tensión a I_0	$\leq 2.5 \text{ V}$
Protección cortocircuito	sí / De trinquete
Protección contra polaridad inversa	sí
Protección contra la rotura cable	sí
Opción de configuración	Pulsador

Datos mecánicos	
Diseño	Rectangular, CP40
Dirección del haz	recto
Medidas	166 x 40 x 40 mm
Material de la cubierta	Plástico, PBT-GF30-V0
Conexión eléctrica	Caja de terminales, Caja de bornes con racor para cables, 4 hilos
Temperatura ambiente	0...+70 °C
Resistencia a la presión	0,5... 5 bar
Grado de protección	IP40
Indicación estado de conmutación	LED, Amarillo
Object detected	Luz LED, verde

Pruebas/aprobaciones	
Declaración de conformidad EN ISO/IEC	EN 60947-5-7
Aprobaciones	CE cULus

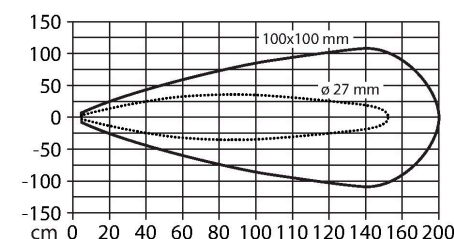


Principio de Funcionamiento

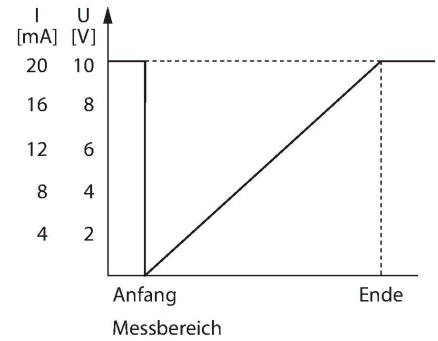
Los sensores ultrasónicos están diseñados para la detección sin contacto y sin desgaste de una gran variedad de objetos mediante ondas ultrasónicas. No importa si el objeto es transparente u opaco, metálico o no metálico, sólido, líquido o en polvo. Las condiciones de ambiente tales como aerosoles, polvo o lluvia apenas afectan su función.

En el diagrama de cono acústico se indica el rango de detección del sensor. En conformidad con la norma EN 60947-5-7, se utilizan blancos cuadráticos en una variedad de tamaños (20 × 20 mm, 100 × 100 mm) y una barra redonda con un diámetro de 27 mm. Importante: Los rangos de detección para otros blancos pueden diferir de los correspondientes a blancos estándares debido a las diferentes propiedades y geometrías de reflexión.

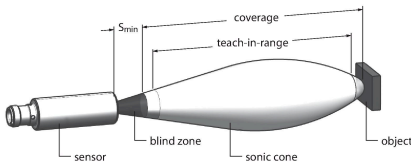
Cono acústico



comportamiento de salida



Instrucciones y descripción del montaje



Ajuste de los valores límite

El sensor ultrasónico dispone de una salida de conmutación y analógica con un rango de conmutación y medición programable. La programación se realiza a través de las teclas en la carcasa. Con ayuda del LED amarillo y del verde se indica si el sensor ha detectado el objeto.

Permite auto-programar diferentes funciones como, por ejemplo, el punto de conmutación individual, función de ventana o bien función de reflexión sobre una target fijo. En el manual de instrucciones se incluye información adicional. A continuación se describe el funcionamiento de ventana mediante la programación de dos límites. Ambos forman juntos la ventana de conmutación y pueden encontrarse en cualquier punto de la zona de detección.

- Colocar el objeto para el primer valor límite
- Pulsar el botón 1 para la selección de la salida 1 ó 2 durante 2 u 8 segundos contra Gnd
- Mantener pulsado el botón 1 durante 8 seg.
- Colocar el objeto para el segundo valor límite
- Mantener pulsado el botón 1 durante 2 seg.

comportamiento LED

Mediante un parpadeo rápido del LED verde se indica que la programación se ha realizado con éxito. Seguidamente el sensor funcionará automáticamente en el modo normal. Al realizarse con éxito el registro, el LED responde con una indicación intermitente de color verde y amarillo

En el modo normal ambos LEDs señalan el estado de conmutación de la salida 1 del sensor.

- verde: El objeto se encuentra dentro de la zona de detección pero no en la zona de conmutación

- amarillo: el objeto se encuentra dentro de la zona de conmutación
- apagado: el objeto está fuera del rango de detección o pérdida de señal