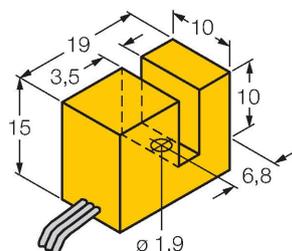


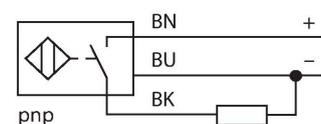
SI3.5-K10-AP6X

Sensor inductivo – del tipo ranura



- sensor de ranura, altura de 10mm
- plástico, PBT-GF30-V0
- 3 hilos CC, 10...30 VCC
- normalmente abierta, salida PNP
- conexión de cable

Esquema de conexiones



Principio de Funcionamiento

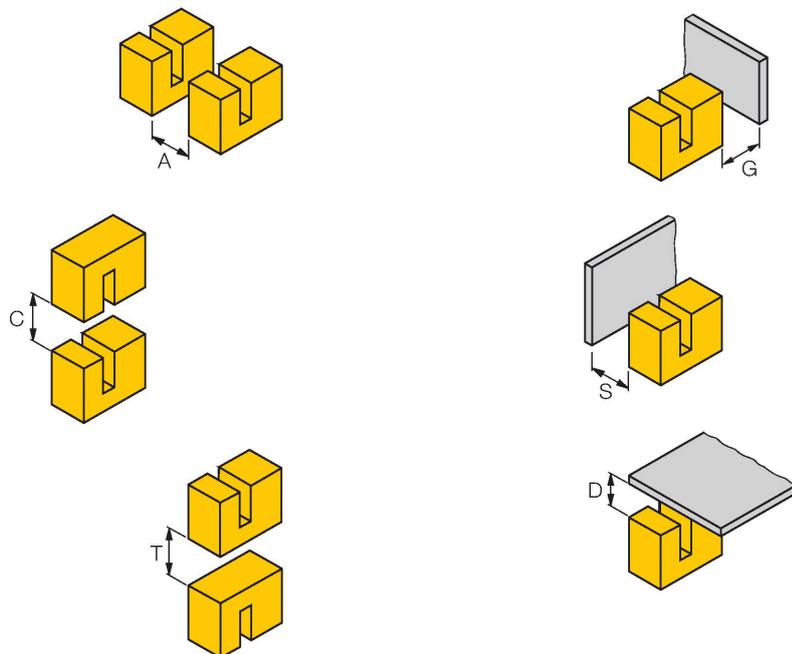
Los sensores inductivos detectan sin desgaste ni contacto los objetos metálicos. Para ello necesitan un campo electromagnético alterno de alta frecuencia que interactúa con el objeto. En los sensores inductivos, este campo es generado por un circuito LC de resonancia con bobina de núcleo de ferrita.

Tipo	SI3.5-K10-AP6X
N.º de ID	1650001
Datos generales	
Ancho de la ranura	3.5 mm
Precisión de repetición	≤ 2 % del valor final
Variación de temperatura	≤ ±10 %
Histéresis	3...15 %
Datos eléctricos	
Voltaje de funcionamiento U_b	10...30 VCC
Onda U_{ss}	≤ 10 % U_{Bmax}
Corriente de funcionamiento nominal CC I_b	≤ 200 mA
Corriente sin carga	≤ 15 mA
Corriente residual	≤ 0.1 mA
Tensión de control de aislamiento	0.5 kV
Protección cortocircuito	sí/cíclica
Caída de tensión a I_b	≤ 1.8 V
Rotura de cable/protección contra polaridad inversa	sí/Completa
Salida eléctrica	3 hilos, Contacto NA, PNP
Frecuencia de conmutación	2 kHz
Datos mecánicos	
Diseño	Sensor de ranura, K10
Medidas	19 x 15 x 10 mm
Material de la cubierta	Plástico, PBT-GF30-V0
Material de la cara activa	plástico, PBT-GF30-V0
Conexión eléctrica	Cables
Calidad del cable	Ø 1.1 mm, LiYV, PVC, 0.5 m
Hilo	3 x 0.14 mm ²

Condiciones ambientales

Temperatura ambiente	-25...+70 °C
Resistencia a la vibración	55 Hz (1 mm)
Resistencia al choque	30 g (11 ms)
Grado de protección	IP67
MTTF	2283 Años según SN 29500 (ed. 99) 40 °C
Indicación estado de conmutación	LED, Amarillo
Incluido en el equipamiento	1 de M1,8 x 10 (DIN963A)

Instrucciones y descripción del montaje



Distancia D	0 mm
Distancia T	5 mm
Distancia S	0 mm
Distancia G	0 mm
Distancia A	15 mm
Distancia C	15 mm