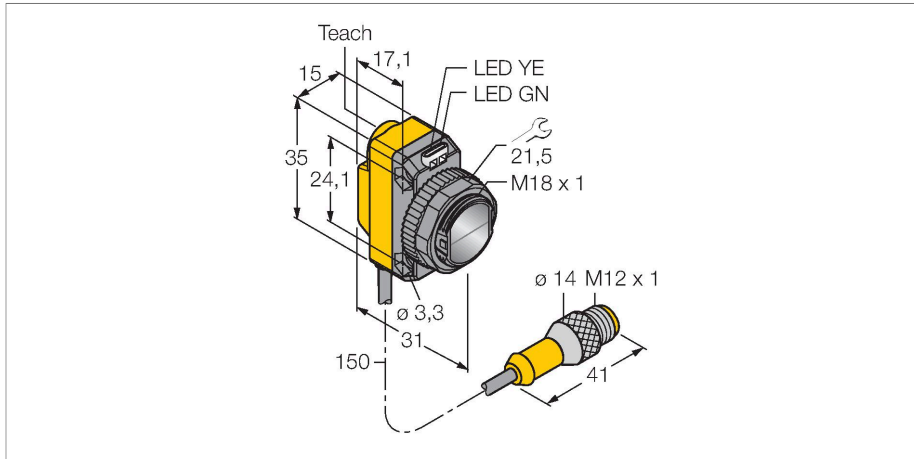


# QS18EP6CV15QPMA

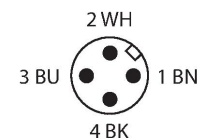
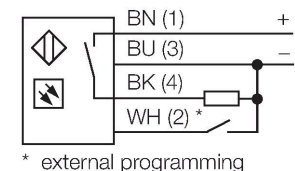
## Sensor fotoeléctrico – Sensor de modo convergente



Tipo	QS18EP6CV15QPMA
N.º de ID	3080845
<b>Datos ópticos</b>	
Función	Interruptor de proximidad
Modo de funcionamiento	Convergente
Tipo de luz	Rojo
Longitud de onda	630 nm
Distancia focal	16 mm
Alcance	16 mm
<b>Datos eléctricos</b>	
Tensión de servicio	10...30 VCC
Corriente DC nominal	≤ 100 mA
Corriente sin carga	≤ 35 mA
Protección contra polaridad inversa	sí
Salida eléctrica	Contacto NA, PNP
Frecuencia de conmutación	≤ 833 Hz
Retardo de la activación	≤ 100 ms
Tiempo de respuesta típica	< 0.6 ms
Opción de configuración	Pulsador Programación remota
<b>Datos mecánicos</b>	
Diseño	Rectangular con rosca, QS18
Medidas	Ø 18 x 31 x 15 x 35 mm
Material de la cubierta	Plástico, ABS
Lente	Plástico, PMMA

- Cable con conector, PVC, 150 mm, M12 x 1, 4 polos
- Grado de protección IP67
- LED visible a 360°
- Ajuste de la sensibilidad por medio del pulsador de Teach
- Tensión de servicio: 10...30 VCC
- Salida de conmutación PNP
- Activación con o sin luz

### Esquema de conexiones



### Principio de Funcionamiento

En el sensor de modo convergente la lente se encuentra ubicada en frente del diodo emisor el cual emite un punto focal intenso y pequeño a una distancia definida del sensor. Así como en el caso del sensor de modo difuso, se evalúa la luz reflejada por el objeto. El sensor de modo convergente es ideal para la detección de objetos pequeños, marcas de colores, aristas o control de posicionamiento de objetos transparentes. Los objetos deben

Conexión eléctrica	Cable con conector, M12 x 1, 0.15 m, PUR
N° de conductores	4
Temperatura ambiente	-20...+70 °C
Grado de protección	IP67
Propiedades espec.	Hold/Delay
Indicación de la tensión de servicio	LED, Verde
Indicación estado de conmutación	LED, Amarillo
Mensaje de error	LED, Verde, intermitente
Indicación de exceso de ganancia	LED
Indicación de alarma	LED Amarillo intermitente
<b>Pruebas/aprobaciones</b>	
Aprobaciones	CE, cURus

estar ubicados en el área de profundidad focal del sensor. La profundidad focal se define como el área frontal/posterior del punto focal dentro de la cual el objeto puede ser detectado. En base a la concentración de la intensidad de la luz en el punto focal, el sensor de modo convergente detecta objetos con baja reflectividad.

curva de alcance  
Alta ganancia en relación con el alcance

